

一站式採購傳動零部件
One-stop purchase of transmission parts!

24 Shenzhen: 0755-83051325
24 Hunan: 0730-8888189



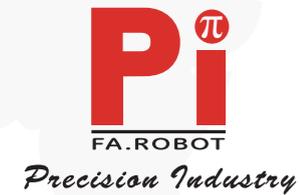
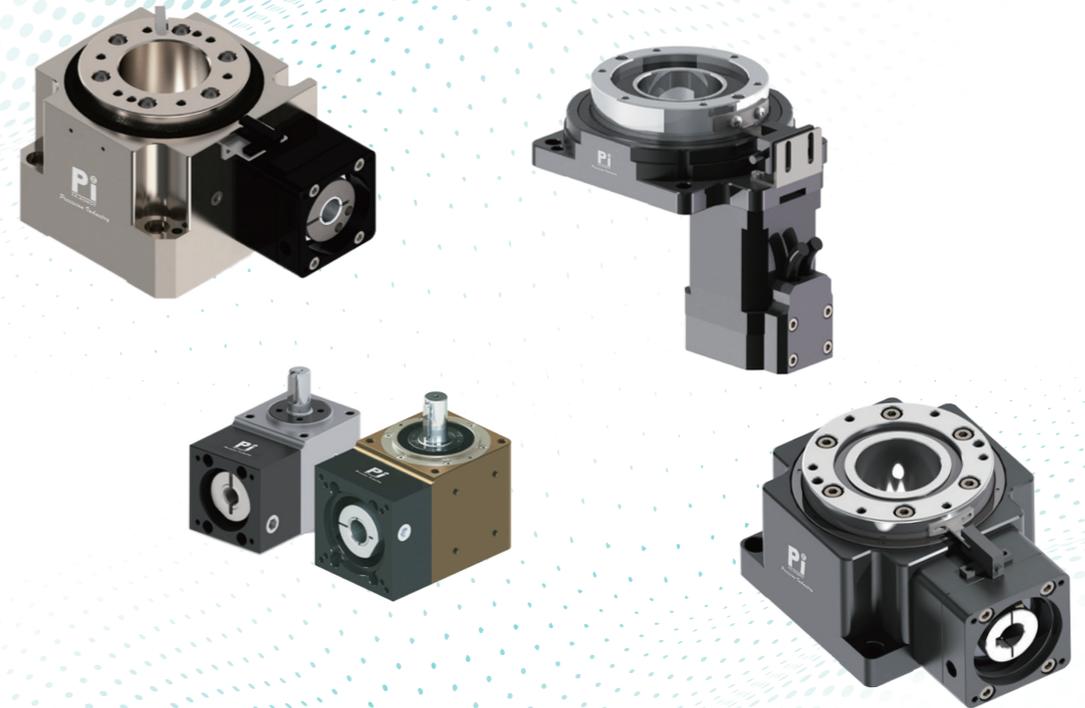
2025

旋轉平臺規格目錄

BEARING OF ROTARY TABLE CATALOG

PSH/PSR/PSA/PSN/PSB/PSG

新產品



[聯係我們] T.+86-755-8305 1325

產品選型 CAD下載



<https://pi-robot-embedded.partcommunity.com/3d-cad-models/>

■ 深圳市銳健電子有限公司 (總部)

Ruan Electronics (shenzhen) Co. Ltd
深圳市龍華區福城街道西坑社區鴻榮源鴻創科技中心5棟10層1001A單元
T.+86-755-8305 1325 +86-755-8305 1326 F.0755-8305 1324
E-mail. info@pi-robot.com.cn

■ 湖南銳健科技有限公司 (分廠)

Ruan Electronics (hunan) Co. Ltd
湖南岳陽樓區中科路銳健科技園
T.+0730-8888189 F.+0730-8888198
E-mail. hx.zhang@pi-robot.com.cn

■ 武漢辦事處

Wuhan City b's'c
武漢市光谷一路42號隆越大廈A座9008
T.+027-87750328 F.027-87647017
E-mail. xjz.xiong@pi-robot.com.cn

■ 蘇州辦事處

Suzhou City b's'c
江蘇省蘇州市虎丘區竹園路209號蘇州創業園3號樓1005
T.+86-0512-6632 4495 F.0512-6831 2708
E-mail. hui.tong@pi-robot.com.cn

URL <https://www.pi-robot.com.cn>

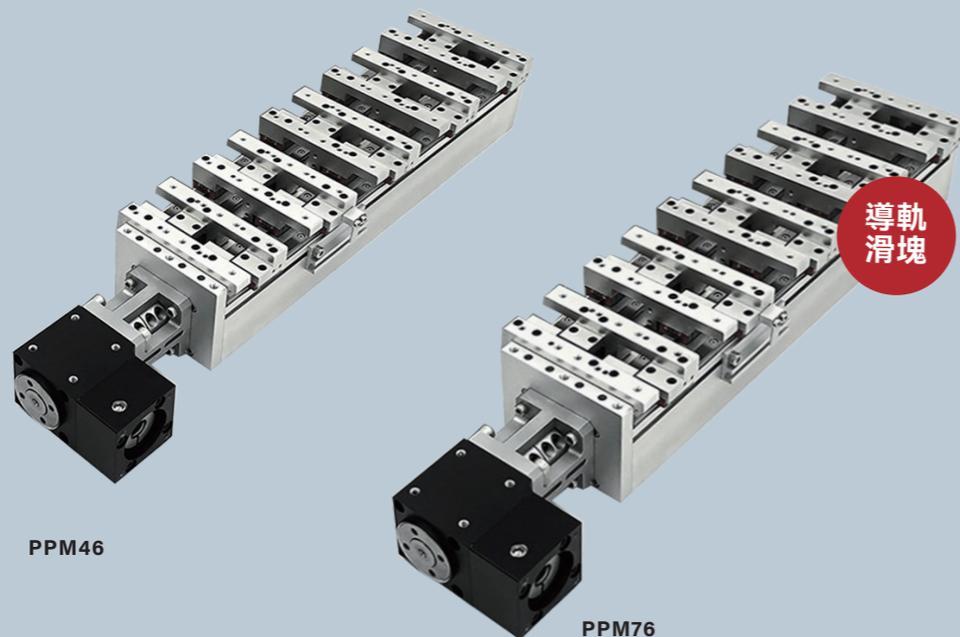
• 本型錄內容會有因產品改良而有變更的可能性，恕不另行通知。
• Copyright © Pi AUTOMATION CO.,LTD 2024.08

www.pi-robot.com.cn



2025 CN EN (A1)

PPM

series
2025

PPM46

PPM76

► 重複精度

可應用於半導體、電子、化工等行業的批量作業

重複精度 ± 0.015 mm

► 環境溫度

環境溫度 5~45 °C

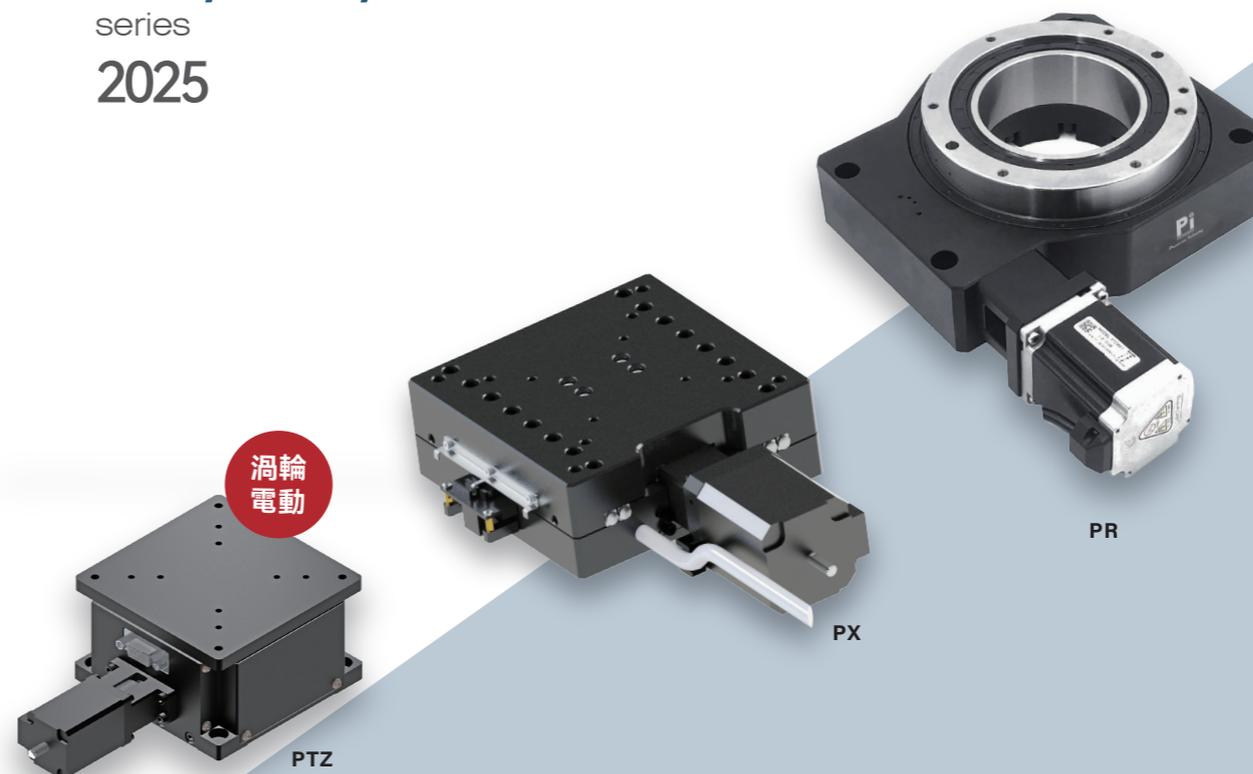
► 變距頻率

變距頻率 ≤ 120 cpm

精密變距滑台

Precision variable Actuators

PX/PR/PTZ

series
2025

PTZ

PX

PR

► 單向重複定位精度

應用於光學傳感，自動化設備等領域。

環境溫度 0.001 ±

► 垂直度

垂直度 0.01 mm

► 模組高度最低可達

模組最低
可到達到 30 mm

► 高剛性鑄造結構優點

1. 精度高 重量輕 體積小 模塊組多形態聯動實現批量同步作業。
2. 變距滑台能有效節省自動化產線設計和安裝的時間、人力成本，可應用於半導體、電子、化工等行業。

► 多種馬達安裝方式

系列有馬達左後折式、馬達右後折式、馬達左下折式、馬達右下折式四種安裝方式供用戶選擇。

► 變距滑台的安裝方式

為了便於安裝，變距滑台設計了兩個安裝面，可正向安裝、側向安裝以及倒掛安裝，不可垂直安裝。

► 渦輪電動轉臺

1. 渦輪蝸杆傳動，交叉滾柱軸承支撐，雙導程蝸杆消除

► 結構與優點

大口徑中空結構；
低重心，小體積，大傳動比；
應用於光學傳感，自動化設備等領域。

► 表面處理

表面均可黑色陽極氧化

渦輪電動轉台規格索引

Worm Electric Rotary Tables

使用環境 Use Where	規格 Spec	特點說明 Features	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)
一般環境 Standard Environment	渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables	渦輪蝸杆傳動，交叉滾柱軸承支撐，雙導程蝸杆消除	PR60-90K-OS	30	5	6	90
			PR120-90K-OS	45	50	30	
			PR200-90K-OS	75	100	30	

重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
≤10	≤50	300	≤0.01	≤0.01	54	0.9
		1550				3
		4000				12

PR60

一般環境
Standard

渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the the actual dimensions on the drawing

減速比
Gear Ratio

90 i

容許轉矩
Allowable Torque

30 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

0.9kg

型號表示方式 Ordering Method

PR - **60** - **90K** - **OS** - **A001**

本體型號 Model 減速比 Model 特注式樣 Customization order no.

本體規格
Table Spec

- 60
- 120
- 200

馬達配置
Table Spec

OS 默認配置開回路步進電機

基本仕様 Specification

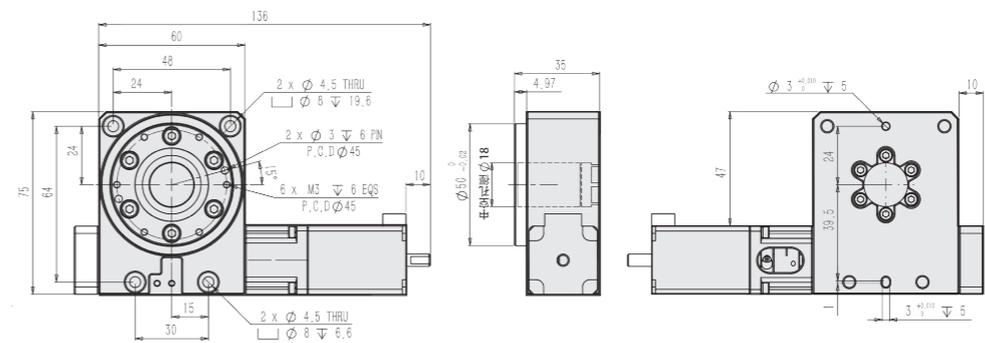
規格 Spec												
渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PR60-90K-OS	30	5	6	90	≤10	≤50	300	≤0.01	≤0.01	54	0.9

PR60-90K-OS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PR120

一般環境
Standard

渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the the actual dimensions on the drawing

減速比
Gear Ratio

90 i

容許轉矩
Allowable Torque

45 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

3kg

型號表示方式 Ordering Method

PR - **120** - **90K** - **OS** - **A001**

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
120
200

馬達配置
Table Spec

OS 默認配置開回路步進電機

基本仕様 Specification

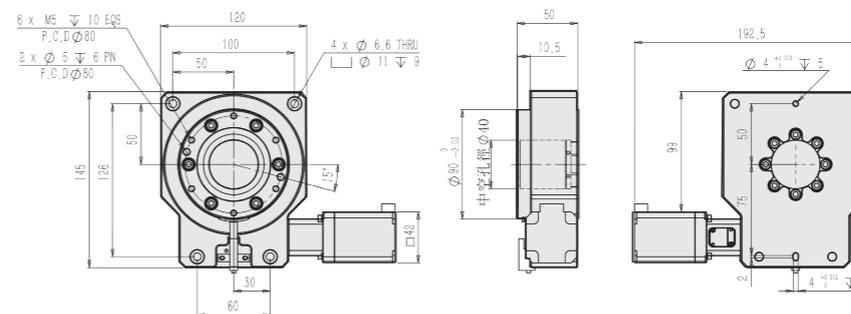
規格 Spec												
渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PR120-90K-OS	45	50	30	90	≤10	≤50	1500	≤0.01	≤0.01	54	3

PR120-90K-OS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PR200

一般環境
Standard

渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the the actual dimensions on the drawing

減速比
Gear Ratio

90 i

容許轉矩
Allowable Torque

75 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

12kg

型號表示方式 Ordering Method

PR - **200** - **90** - **OS** - **A001**

本體型號 Model 減速比 Model 特注式樣 Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
120
200

馬達配置
Table Spec

OS 默認配置開回路步進電機

基本仕様 Specification

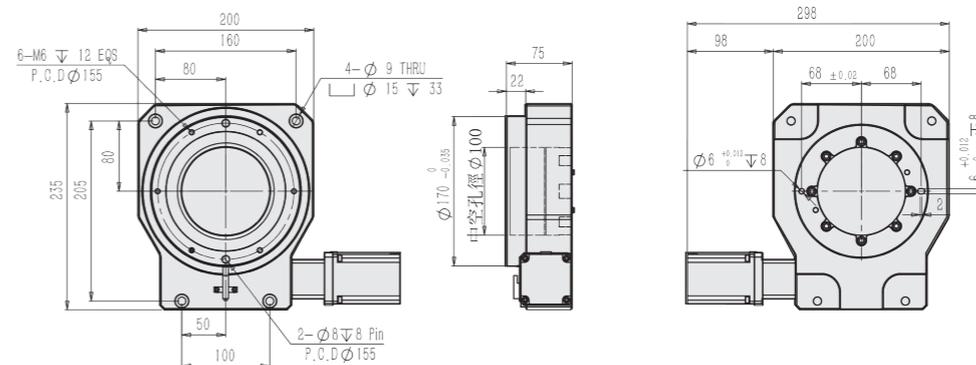
規格 Spec												
渦輪電動轉臺 Worm Electric Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PR200-90-OS	75	100	30	90	≤10	≤50	4000	≤0.01	≤0.01	54	12

PR200-90-OS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



精密電動滑臺規格索引

Precision Electric Slides

使用環境 Use Where	規格 Spec	式樣 Model Specification	工作臺尺寸 Table Size(mm)	基座尺寸 Base Size(mm)	高度 Height(mm)	行程 Stroke(mm)
一般環境 Standard Environment	精密電動滑臺 Precision Electric Slides	PX40-6.5 LGX40-6.5R	40x40	40x40	30	±6.5
		PX60-15 LGX60-15R	60x60	60x60		±15
		PX80-20	80x80	80x80	40	±20
		PX100-25	100x100	100x100	42	±25
		PX120-35	120x120	120x120	45	±35
		PX150-45	150x150	150x150	44	±45

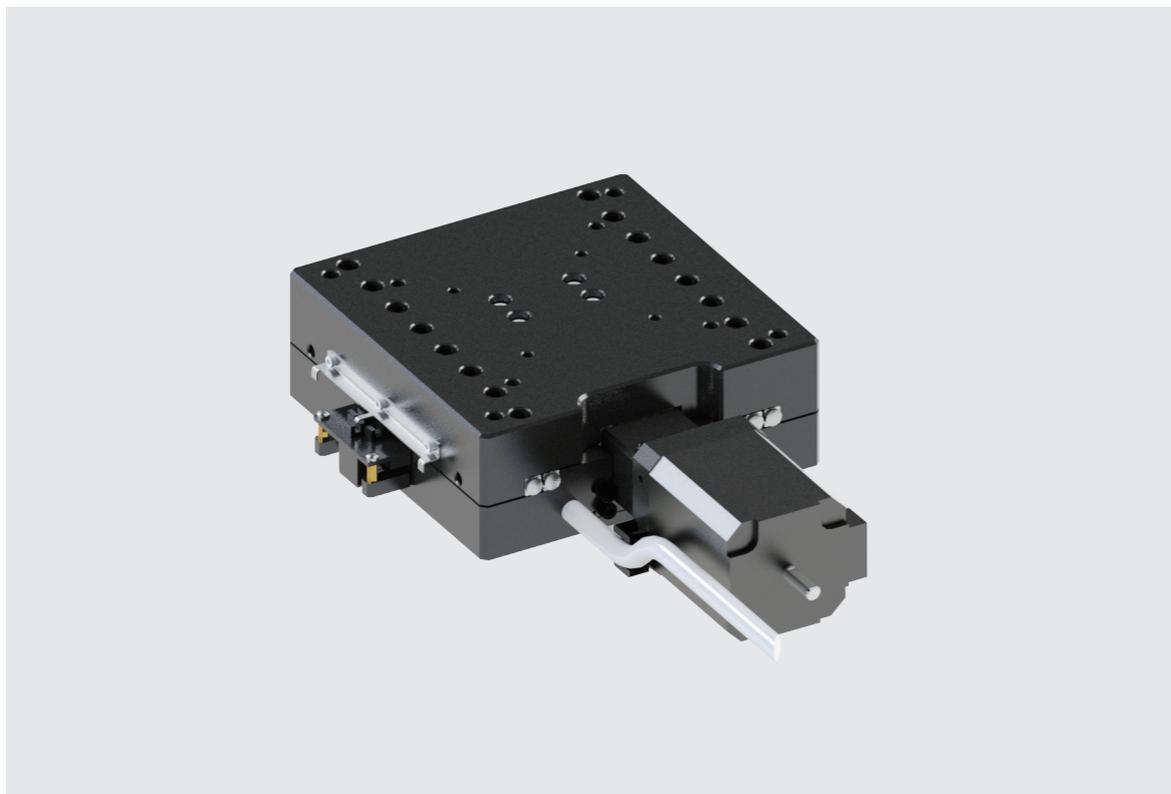
Technical Specifications

單向重複定位精度 One-way Repeatability(mm)	平行度 Flatness(mm)	螺桿導程 Suggested Dynamic Load(mm)	建議動荷載 Suggested Dynamic Load		靜態荷載 Static Load(kg)	表面處理 Surface Treatment	重量(不含電機) Weight(no motor)(kg)
			水平安裝 Horizontal Installation	垂直安裝 Vertical Installation			
±0.001	0.03	1	≤10	≤5	≤60	黑色陽極氧化 Black Anodized	0.22
			≤30	≤7			0.41
2	≤50	≤20	≤100		0.65		
					1.3		
					1.8		
					2.6		

PX

一般環境
Standard

精密電動滑臺
Precision Electric Slides



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the the actual dimensions on the drawing

型號表示方式 Ordering Method

PX - 40 - 6.5 - L - B28 - A001

本體型號
Model

工作臺尺寸
Size

40	40×40mm
60	60×60mm
80	80×80mm
100	100×100mm
120	120×120mm
150	150×150mm

行程
Stroke

6.5	±6.5mm
15	±15mm
20	±20mm
25	±25mm
35	±35mm
45	±45mm

出線方向
Outlet Direction

L	左 Left
R	右 Right

馬達配置
Motor

B28	標配28開環步進馬達 Dedicated 28 Open Loop Stepper Motor
B42	標配42開環步進馬達 Dedicated 42 Open Loop Stepper Motor
BC28	標配28閉環步進馬達 Dedicated 28 Closed Loop Stepper Motor
BC42	標配42閉環步進馬達 Dedicated 42 Closed Loop Stepper Motor
B28C1	28型步進馬達接口5-22-23*23-M2.5 28 Servo Motor Connector 5-22-23*23-M2.5
B42C1	42型步進馬達接口5-22-31*31-M3 42 Stepper Motor Connector 5-22-31*31-M3
B05C1	50W伺服馬達接口Φ8-Φ30-Φ50-M3 50W Servo Motor Connector Φ8-Φ30-Φ45-M3
S05C2	50W伺服馬達接口Φ8-Φ30-Φ50-M4 50W Servo Motor Connector Φ8-Φ30-Φ46-M4

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

規格 Spec														
精密電動滑臺規 Precision Electric Slides														
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	工作臺尺寸 Table Size(mm)	基座尺寸 Base Size(mm)	高度 Height(mm)	行程 Stroke(mm)	單向重複定位精度 One-way Repeatability(mm)	平行度 Flatness(mm)	螺桿導程 Suggested Dynamic Load(mm)	建議動荷載 Suggested Dynamic Load(kg)		靜態荷載 Static Load(kg)	表面處理 Surface Treatment	重量 (不含電機) Weight (no motor)(kg)	
Standard Environment 一般環境	PX40-6.5 LGX40-6.5R	40x40	40x40	30	±6.5	±0.001	0.03	1	≤10	≤5	≤60	黑色陽極氧化 Black Anodized	0.22	
	PX60-15 LGX60-15R	60x60	60x60		±15				≤30	≤7				0.41
	PX80-20	80x80	80x80	40	±20				2	≤50	≤20		≤100	0.65
	PX100-25	100x100	100x100	42	±25					1.3				
	PX120-35	120x120	120x120	45	±35					1.8				
	PX150-45	150x150	150x150	44	±45					2.6				

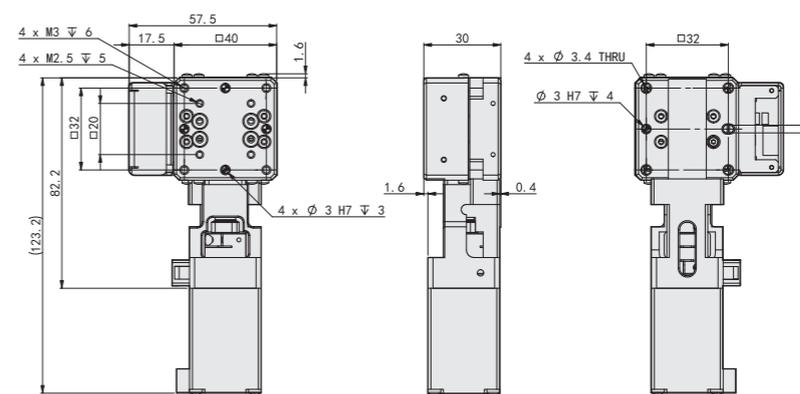
* 本宣傳資料僅供諮詢使用，資料與產品實體不符時，以產品實體為準。如有疑問請諮詢我司營業擔當。產品如有結構、規格、尺寸、參數升級變更時，恕不另行通知，敬請見諒！
* This promotional material is for consultation only, if the information does not match the product entity, the product entity shall prevail. If you have any questions please contact our sales representative. If there are any upgrades or changes to the product's structure, specifications, dimensions, or parameters, we will not notify you further. Thank you for your understanding.

PX40-6.5L

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PX

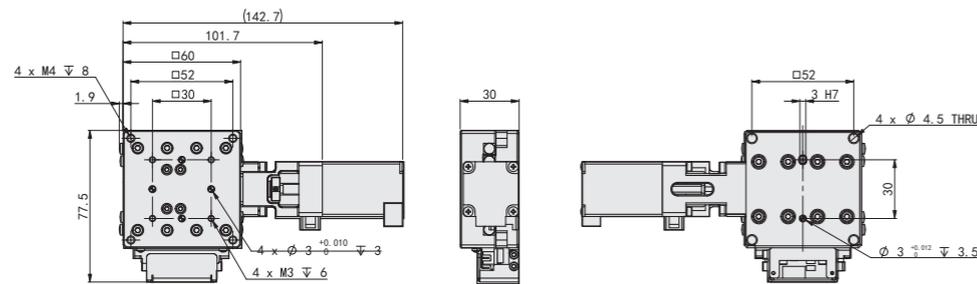
一般環境
Standard

精密電動滑臺 Precision Electric Slides

● PX60-15L

單位 Unit : mm

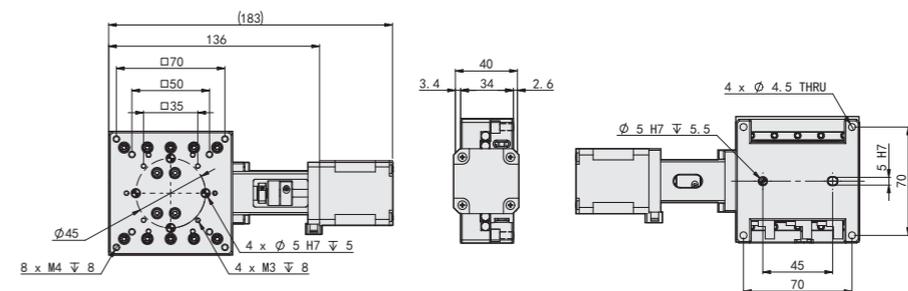
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● PX80-20

單位 Unit : mm

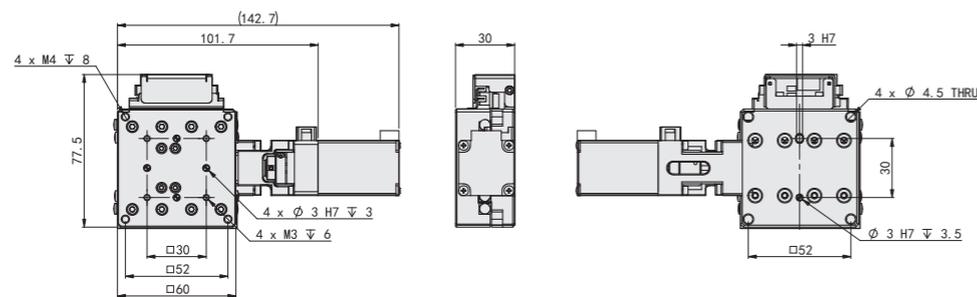
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● PX60-15R

單位 Unit : mm

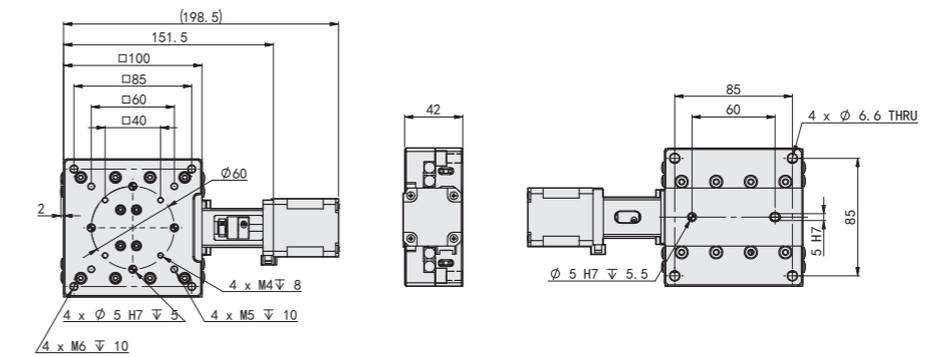
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● PX100-25

單位 Unit : mm

2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



PX

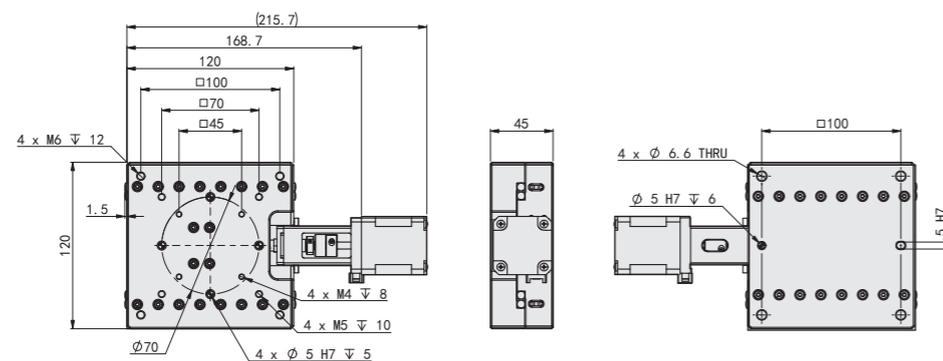
一般環境
Standard

精密電動滑臺
Precision Electric Slides

● PX120-35

單位 Unit : mm

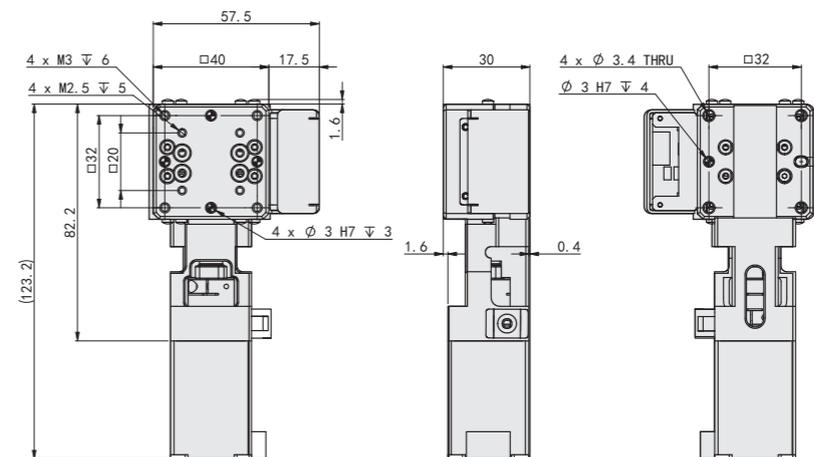
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● PX40-6.5R

單位 Unit : mm

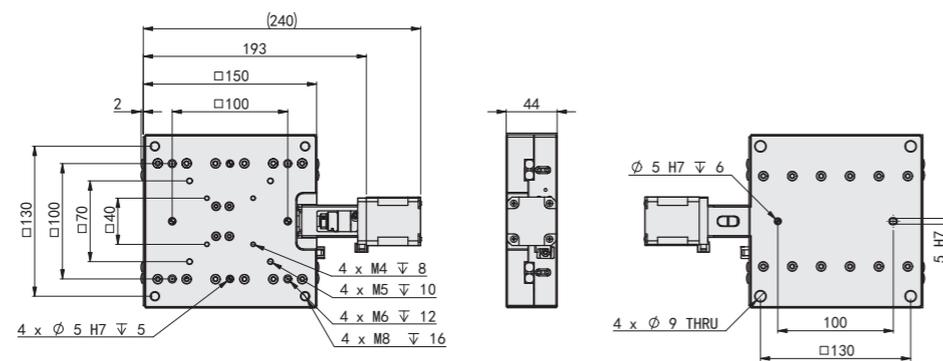
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● PX150-45

單位 Unit : mm

2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



精密電動滑臺規格索引

Precision Electric Slides

使用環境 Use Where	規格 Spec	式樣 Model Specification	工作臺尺寸 Table Size(mm)	基座尺寸 Base Size(mm)	高度 Height(mm)	行程 Stroke(mm)
一般環境 Standard Environment	精密電動滑臺 Precision Electric Slides	PTZ80-10-B28C	80x80	80x80	60	0-10
		PTZ100-20-B28C	100x100	100x100		0-20
		PTZ120-25-B42C	120x120	120x120	75	0-25
		PTZ150-40-S10C2	150x150	150x150	90	0-40
		PTZ200-45-S20C	200x200	210x200	120	0-45

Technical Specifications

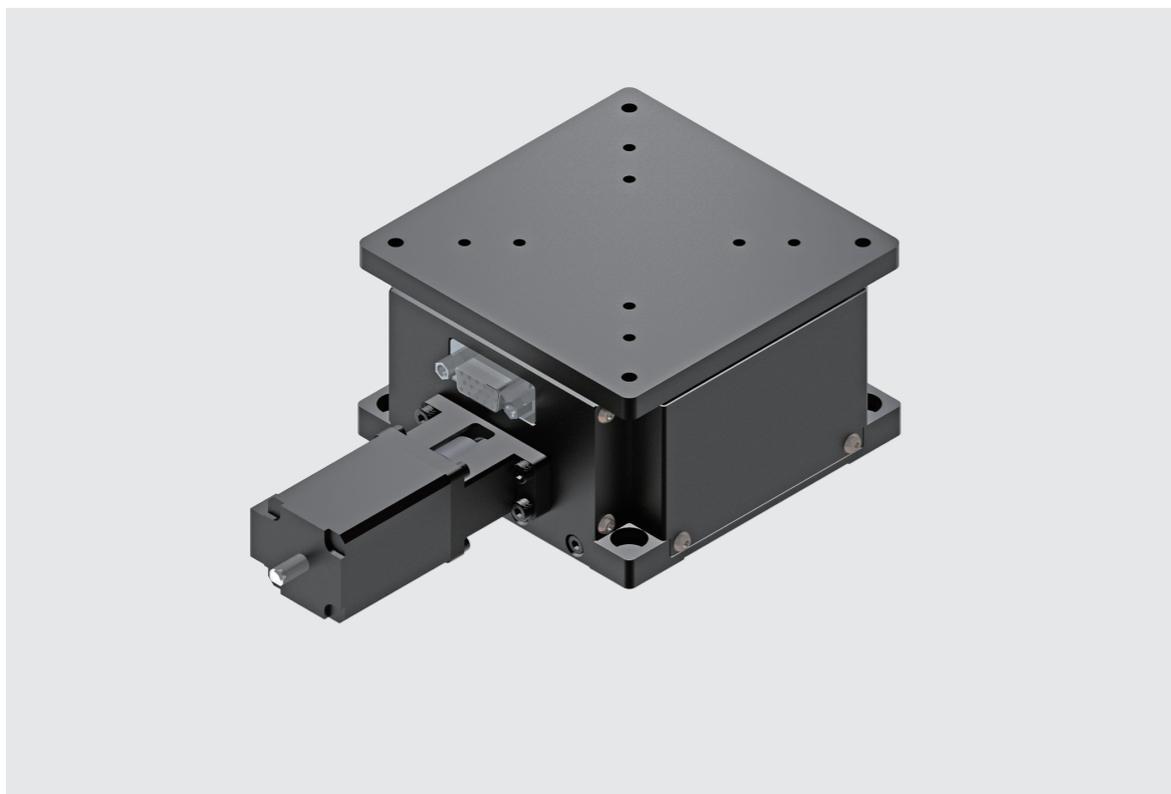
單向重複定位精度 One-way Repeatability(mm)	減速比 Gear Ratio(i)	垂直度 Static Load(kg)	螺桿導程 Suggested Dynamic Load(mm)	建議動荷載 Suggested Dynamic Load(kg)	靜態荷載 Static Load(kg)	表面處理 Surface Treatment	重量(不含電機) Weight (no motor)(kg)
±0.001	1:2	0.01	1	≤10	≤60	黑色陽極氧化 Black Anodized	0.83
				≤10	≤80		1.35
±0.002			2	≤15	≤100		2.9
				≤50	≤100		3.6
±0.003		0.02		≤100	≤150		8.5

PTZ

一般環境
Standard

精密電動滑臺

Precision Electric Slides



此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the actual dimensions on the drawing

型號表示方式 Ordering Method

PTZ - 80 - 10 - B28C - A001

本體型號
Model

特注式樣
Customization order no.

工作臺尺寸
Size

80	80×80mm
100	100×100mm
120	120×120mm
150	150×150mm
200	200×200mm

行程
Stroke

10	0-10mm
20	0-20mm
25	0-25mm
40	0-40mm
45	0-45mm

馬達配置
Motor

B28C1	28型步進馬達接口 5-22-23*23-M2.5 28 Stepper Motor Connector 5-22-23*23-M2.5
B42C1	42型步進馬達接口 5-22-31*31-M3 42 Stepper Motor Connector 5-22-31*31-M3
S10C2	100W伺服馬達接口Φ8-Φ30-Φ46-M4 100W Servo Motor Connector Φ8-Φ30-Φ46-M4
S20C2	200W伺服馬達接口Φ14-Φ50-Φ70-M5 200W Servo Motor Connector Φ14-Φ50-Φ70-M5
S20C3	200W伺服馬達接口Φ11-Φ50-Φ70-M4 200W Servo Motor Connector Φ11-Φ50-Φ70-M4
S40C1	400W伺服馬達接口 Φ14-Φ50-Φ70-M4 400W Servo Motor Connector Φ14-Φ50-Φ70-M4
S40C2	400W伺服馬達接口Φ14-Φ50-Φ70-M5 400W Servo Motor Connector Φ14-Φ50-Φ70-M5

基本仕様 Specification

規格 Spec													
斜楔型Z軸電動滑臺													
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	工作臺尺寸 Table Size(mm)	底座尺寸 Base Size(mm)	高度 Height(mm)	行程 Stroke(mm)	單向重複定位精度 One-way Repeatability(mm)	減速比 Gear Ratio(i)	垂直度 Static Load(kg)	螺桿導程 Suggested Dynamic Load(mm)	建議動荷載 Suggested Dynamic Load	靜態荷載 Static Load(kg)	表面處理 Surface Treatment	重量 (不含電機) Weight (no motor)(kg)
Standard Environment 一般環境	PTZ80-10-B28C	80x80	80x80	60	0-10	±0.001	1:2	0.01	1	≤10	≤60	Black Anodized 無色噴塗氧化	0.83
	PTZ100-20-B28C	100x100	100x100		0-20					≤10	≤80		1.35
	PTZ120-25-B42C	120x120	120x120	75	0-25	±0.002				≤15	≤100		2.9
	PTZ150-40-S10C2	150x150	150x150	90	0-40	≤50				≤100	3.6		
	PTZ200-45-S20C	200x200	210x200	120	0-45	±0.003				≤100	≤150		8.5

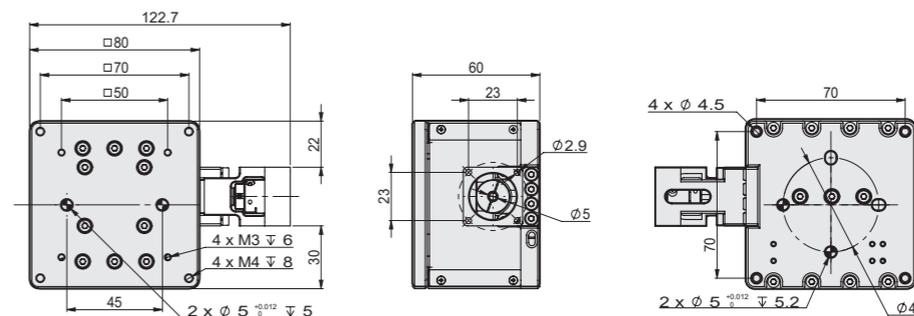
* 本宣傳資料僅供諮詢使用，資料與產品實體不符時，以產品實體為準，如有疑問請諮詢我司營業擔當。產品如有結構、規格、尺寸、參數升級變更時，恕不另行通知，敬請見諒！
* This promotional material is for consultation only, if the information does not match the product entity, the product entity shall prevail. If you have any questions, please contact our sales representative. If there are any upgrades or changes to the product's structure, specifications, dimensions, or parameters, we will not notify you further. Thank you for your understanding.

PTZ80-10-B28C

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



精密變距滑台規格索引

Precision variable pitch slide

使用環境 Use Where	規格 Spec	式樣 Model Specification	滑塊數量 Number of sliders	變距範圍 Range of pitch(mm)	重複精度 repeatability(mm)
一般環境 Standard Environment	精密變距滑臺 Precision variable pitch slide	PPM46-□LL1	視負載和工 件夾裝而定	同本體長度和 滑塊數量相關聯	±0.015
		PPM46-□LL2			
		PPM46-□LL3			
		PPM76-□LL1			
		PPM76-□LL2			
		PPM76-□LL3			
		PPM76-□LL4			
		PPM76-□LL5			

定位精度 Positioning accuracy(mm)	驅動馬達 Driving motor	輸入扭矩 Input torque(N.m)	變距頻率 Pitch frequency(cpm)	環境溫度 Ambient temperature
±0.02	42型步進馬達/ 100W伺服馬達	對應馬達 轉矩特性	≤120	5~45°C

* 標準規格默認變距形式為對稱聯動，如需單向聯動或特殊規格的變距滑台，可聯絡本司業務。

* PPM46-□LL4/P PPM76-□LL6 兩個為特製規格，尺寸和參數依據確認的方案為準。

PPM46

一般環境
Standard

精密變距滑台 Precision variable pitch slide



*LL4為特製規格，尺寸和參數依據確認的方案為準。

此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the the actual dimensions on the drawing

重複精度 repeatability (mm)	±0.015	定位精度 Positioning accuracy (mm)	±0.02	變距頻率 Pitch frequency (cpm)	≤120	環境溫度 Ambient temperature (°C)	5~45°C
----------------------------	--------	-----------------------------------	-------	-------------------------------	------	----------------------------------	--------

型號表示方式 Ordering Method

PPM - 46 - 6 - LL2 - Z - M - N2 - 1 - 1

本體型號

寬度

滑塊數量*

3	3 個
4	4 個
5	5 個
6	6 個
7	7 個
8	8 個
9	9 個
10	10 個
11	11 個
12	12 個

本體長度

LL1	160mm
LL2	220mm
LL3	280mm
LL4	特制長度

變距形式

Z	對稱變距
S	單向變距
K	不等距變距

傳感器

無	不配置傳感器
N1	配置1個傳感器
N2	配置2個傳感器

馬達配置

無	光軸
C	配置馬達法蘭
M	配置步進馬達
F	配置伺服馬達

馬達安裝位置

1	左直連
2	右直連
3	左后折
4	右后折
5	左下折
6	右下折

馬達線口朝向

1	朝上
2	朝下
3	朝前
4	朝后

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*			
	PPM46-□LL1	PPM46-□LL2	PPM46-□LL3	PPM46-□LL4
滑塊數量	視負載和工件夾裝而定			
變距範圍	同本體長度和滑塊數量相關聯			
重複精度	mm	±0.015		
定位精度	mm	±0.02		
驅動馬達	42 型步進馬達 / 100W 伺服馬達			
輸入扭矩	N.m	對應馬達轉矩特性		
變距頻率	cpm	≤ 120		
環境溫度	5~45°C			

LL4為特製規格，尺寸和參數依據確認的方案為準。

變距範圍(間距)對應表 Variation range (spacing) mapping table

變距範圍(mm)	滑塊數量 (可根據用戶需求進行定制)									
	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
本體長度(mm)										
LL1	8~63	8~42	8~31	8~25	8~21	8~18	8~15	8~14	-	-
LL2	8~93	8~62	8~46	8~37	8~31	8~26	8~23	8~20	8~28	8~16
LL3	-	-	8~61	8~49	8~41	8~35	8~30	8~27	8~24	8~22

* 標準規格默認變距形式為對稱聯動，如需單向聯動或特殊規格的變距滑台，可聯絡本司業務。

PPM46

一般環境
Standard

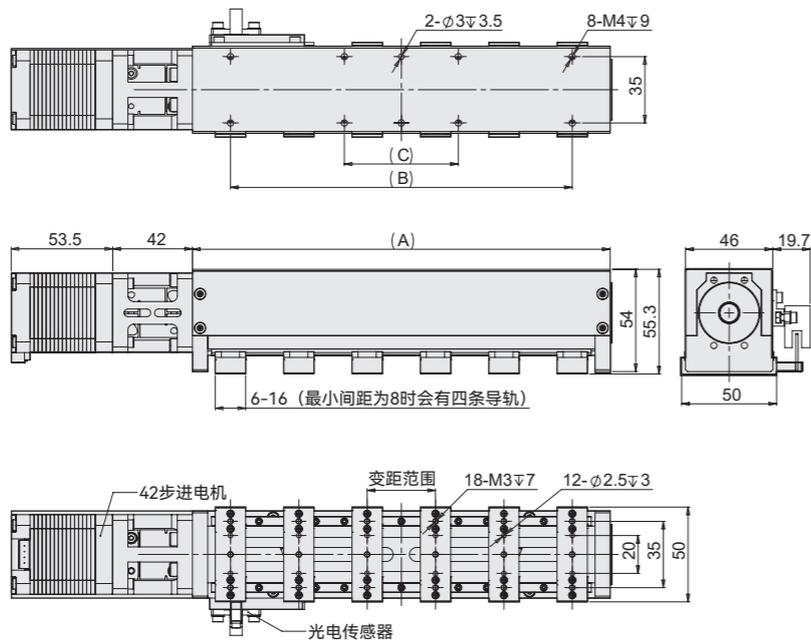
精密變距滑台 Precision variable pitch slide

PPM46

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



類別	項目	螺孔安裝尺寸(mm)			基本載荷(g)		
		尺寸A	尺寸B	尺寸C	裝機自重(配步進電機六滑塊時)	裝備總負載	單滑塊負載
	LL1	160	120	-	約2000	≤2000	≤200
	LL2	220	60	60	約2500	≤2000	≤200
	LL3	280	80	80	約3000	≤2500	≤200
	LL4	*特製規格的尺寸參數依據確認的方案圖紙為準。					

MEMO

Memo

PPM76

一般環境
Standard

精密變距滑台 Precision variable pitch slide



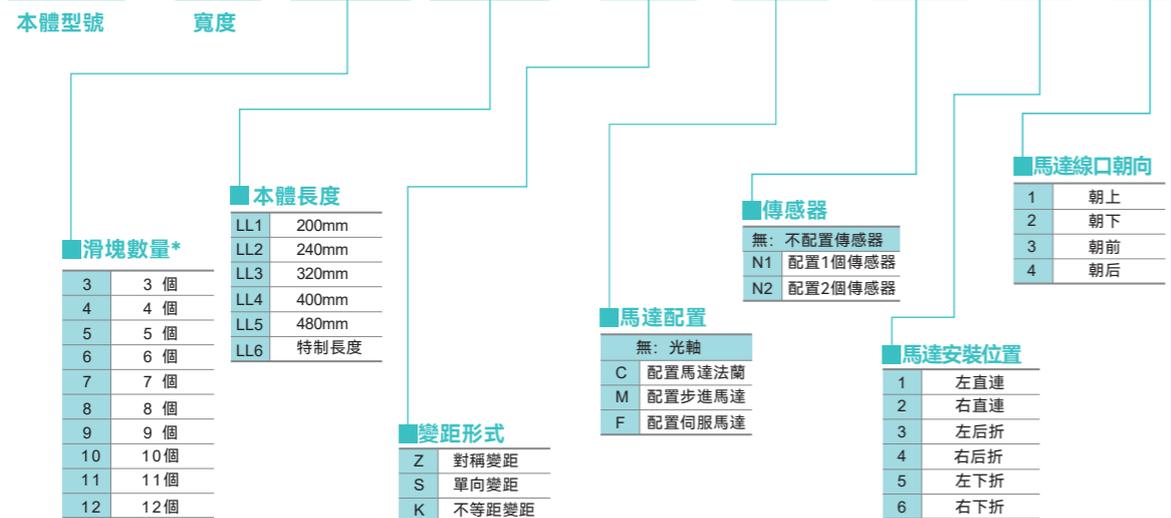
*LL4為特製規格，尺寸和參數依據確認的方案為準。

此圖僅供參考，出貨規格詳見尺寸圖面
The picture is just for the reference check the actual dimensions on the drawing

重複精度 repeatability (mm)	±0.015	定位精度 Positioning accuracy (mm)	±0.02	變距頻率 Pitch frequency (cpm)	≤120	環境溫度 Ambient temperature (°C)	5~45°C
----------------------------	--------	-----------------------------------	-------	-------------------------------	------	----------------------------------	--------

型號表示方式 Ordering Method

PPM - 76 - 6 - LL3 - Z - M - N2 - 1 - 1



基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*					
	PPM76-□LL1	PPM76-□LL2	PPM76-□LL3	PPM76-□LL4	PPM76-□LL5	PPM76-□LL6
滑塊數量	視負載和工件夾裝而定					
變距範圍	同本體長度和滑塊數量相關聯					
重複精度	mm	±0.015				
定位精度	mm	±0.02				
驅動馬達	42 型步進馬達 / 100W 伺服馬達					
輸入扭矩	N.m	對應馬達轉矩特性				
變距頻率	cpm	≤ 120				
環境溫度	5~45°C					

LL5為特製規格，尺寸和參數依據確認的方案為準。

變距範圍(間距)對應表 Variation range (spacing) mapping table

本體長度(mm)	變距範圍(mm)									
	滑塊數量 (可根據用戶需求進行定制)									
	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
LL1	29~71	29~47	29~35	-	-	-	-	-	-	-
LL2	29~91	29~60	29~45	29~36	-	-	-	-	-	-
LL3	29~131	29~87	29~65	29~52	29~43	29~37	29~32	-	-	-
LL4	29~171	29~114	29~85	29~68	29~57	29~48	29~43	29~38	29~34	29~31
LL5	-	29~140	29~105	29~84	29~70	29~60	29~52	29~47	29~42	29~38

*標準規格默認變距形式為對稱聯動，如需單向聯動或特殊規格的變距滑台，可聯絡本司業務。

PPM76

一般環境
Standard

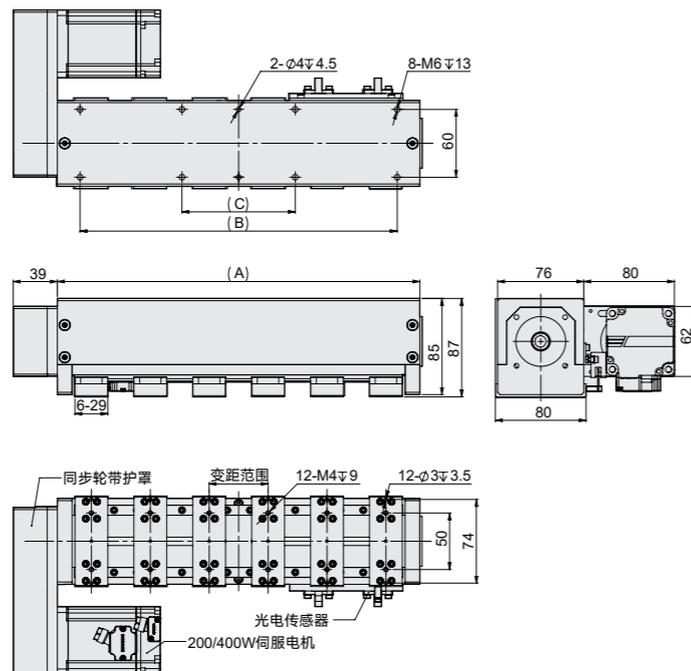
精密變距滑台 Precision variable pitch slide

PPM76

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



類別	項目	螺孔安裝尺寸(mm)			基本載荷(g)		
		尺寸A	尺寸B	尺寸C	裝備總負載	單滑塊負載	
LL1		200	160	-	約5500	≤5000	≤700
LL2		240	200	80	約6500	≤5000	≤700
LL3		320	280	100	約7500	≤7000	≤700
LL4		400	360	120	約8500	≤8000	≤700
LL5		480	440	150	約9500	≤8000	≤700
LL6		*特製規格的尺寸參數依據確認的方案圖紙為準。					

MEMO

Memo

旋轉平臺規格索引

Spec Index of Electric Actuator

使用環境 Use Where	規格 Spec	特點說明 Features	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)		
一般環境 Standard Environment	旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table	內螺式，轉磨性 採用齒輪高低特 部旋海具矩耗等	PSH60	30	5	90	30	≤10	≤50	2500	≤0.01	≤0.01	54	0.9		
			PSH100	115	150											
			PSH150	220	400											
			PSH200	450	800					65			8.5			
		PSR60	12	5	200	10	1500						300	40	18	
		PSR60M				30/40/50									57	
		PSR110	45	50	200	10	3500			7000			53	0.9		
		PSR110M				30/40/50/70/100								1.5		
		PSR150	80	90	200	10	1500			300			40	3		
		PSR150M				30/40/50/70/100								4.3		
		PSR200	170	200	200	10	7000			1500			53	7.5		
		PSR200M				30/40/50/70/100								12.1		
		PSHR100	80	75	100	30	1500			4000			53	26		
		PSHR150												175	160	9.1
		PSHR200												350	200	32
		PSA42	12	3	200	3	100			20			40	0.5		
		PSA42M												9/12/15/30	1	
		PSA45												3	1.5	150
		PSN60	5.2/4/1.2	5	200	5/10/18	250			200			40	0.6		
		PSN60Z												15		
		PSN60M	5.2	10	200	5/10	500			200			40	1		
		PSN85												20/16	11	
		PSN85Z	10/15/20/30	10	200	10/15/20/30	500			200			40	1.4		
		PSN85M	15/20/25/35/50											2.6		
		PSN85-18k	3.2	10	150	18	500			150			40	1		
		PSN85Z-18K-OS												50	1.2	
		PSN85-18K-CS												150	1.3	
		PSN130	40/28	50	200	10/18	2000			OS:50/CS:120			40	2.5		
		PSN130Z	40											20/30	OS:3.1/CS:3.3	3.8

旋轉平臺規格索引

Spec Index of Electric Actuator

使用環境 Use Where	規格 Spec	特點說明 Features	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)
一般環境 Standard Environment	旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table	內螺式，轉磨性 採用齒高、低特 部導波、等 部旋海具、耗	PSN130M	40	50	200	20/30/30/40/50
			PSN200	90/65	100	200 150 OS:60/CS:120	10/18
			PSN200Z	90	100	200	20/30
			PSN200M				30/40/50
			PSN280	120	200	200	10
			PSN280M				30/40/50
			PSN450	380	750	150	10
			PSN450M				30/40/50/70/100
		二一計高與特 段體，減高扭 速設備比 減式具速扭	PSG60Z	8	5	200	15
			PSG60M				20
			PSG85Z	10	10	200	18
			PSG85M				18/20
			PSG130Z	140	50	200	18
			PSG130M				18/30
			PSG200Z	250	100	200	11
			PSG200M				

重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
≤15	≤1	2000	≤0.01	≤0.01	40	3.8
≤10		4000				7.8 OS:8.8/CS:9.4
≤15						12
≤10						11.5
≤15	≤1	8000	≤0.01	≤0.01	40	20
≤10						28
≤15		12000				86.5
≤10						103.5
≤15	≤1	250	≤0.01	≤0.01	40	1
≤10						500
≤15		2000				
≤10						4000
≤15						

PSH60

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque

30 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

8.5kg

型號表示方式 Ordering Method

PSH - 60 - L - 30K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
100
150
200

安裝方式
Motor Position

BC	水平安裝 Horizontal Installation
BM	吊裝 Suspension Installation
SM	側裝 Vertical Installation

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服 Φ8 PCD45,M3
SV2	伺服 Φ8 PCD46,M4
適配各品牌 100W AC 伺服馬達	
ST1	步進Φ5 PCD43.8,M4
ST2	步進Φ6 PCD43.8,M4
適配各品牌 200-400W AC 伺服馬達	

基本仕様 Specification

規格 Spec

圓錐滾子軸承
Cone Roller Bearing

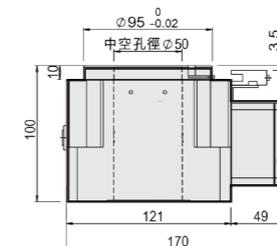
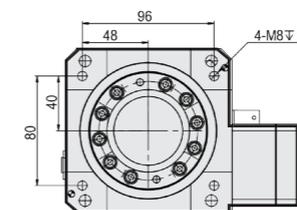
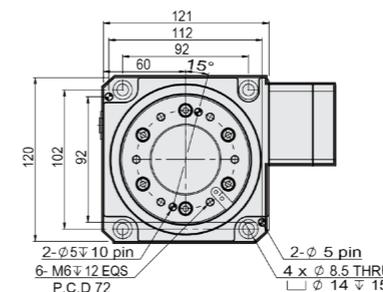
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSH60	30	5	90	30	≤10	≤50	2500	≤0.01	≤0.01	54	8.5

PSH60

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSH100

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque

115 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

8.5kg

型號表示方式 Ordering Method

PSH - 100 - L - 30K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
100
150
200

安裝方式
Motor Position

BC	水平安裝 Horizontal Installation
BM	吊裝 Suspension Installation
SM	側裝 Vertical Installation

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服 Φ14 PCD70, M4
SV2	伺服 Φ14 PCD70, M5
SV3	伺服 Φ11 PCD70, M4
適配各品牌 200~400W AC 伺服馬達	
ST1	步進 Φ6.35 PCD66.67, M4
ST2	步進 Φ6.35 PCD70.7, M4
ST3	步進 Φ8 PCD70.7, M4
ST4	步進 Φ8 PCD66.67, M4
適配各品牌 57型/60型步進馬達	

基本仕様 Specification

規格 Spec

圓錐滾子軸承
Cross Roller Bearing

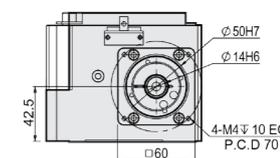
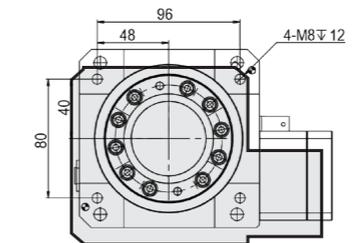
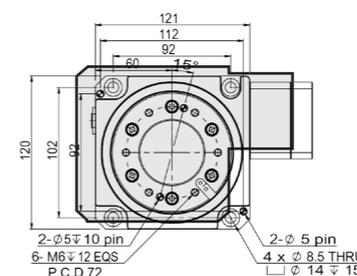
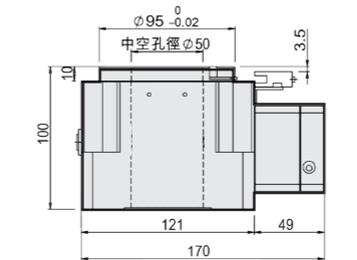
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSH100	115	150	90	30	≤10	≤50	2500	≤0.01	≤0.01	65	8.5

PSH100

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSH200

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

450 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

57kg

型號表示方式 Ordering Method

PSH - 200 - L - 30K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
100
150
200

安裝方式
Motor Position

BC	水平安裝	Horizontal Installation
BM	吊裝	Suspension Installation
SM	側裝	Vertical Installation

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服 Φ22 PCD145,M8
SV2	伺服 Φ24 PCD145,M8

適配各品牌1000W AV私服馬達

基本仕様 Specification

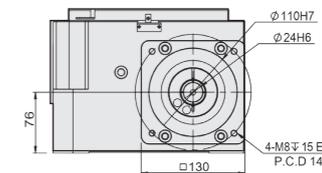
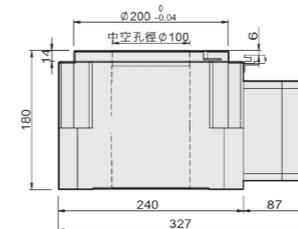
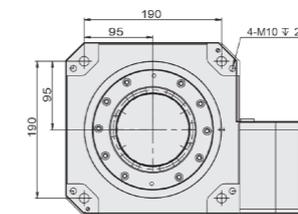
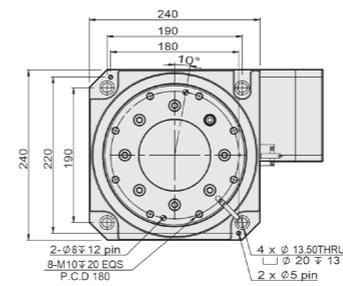
規格 Spec												
圓錐滾子軸承 Cross Roller Bearing												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSH200	450	800	90	30	≤10	≤50	10000	≤0.01	≤0.01	65	57

PSH200

單位 Unit : mm



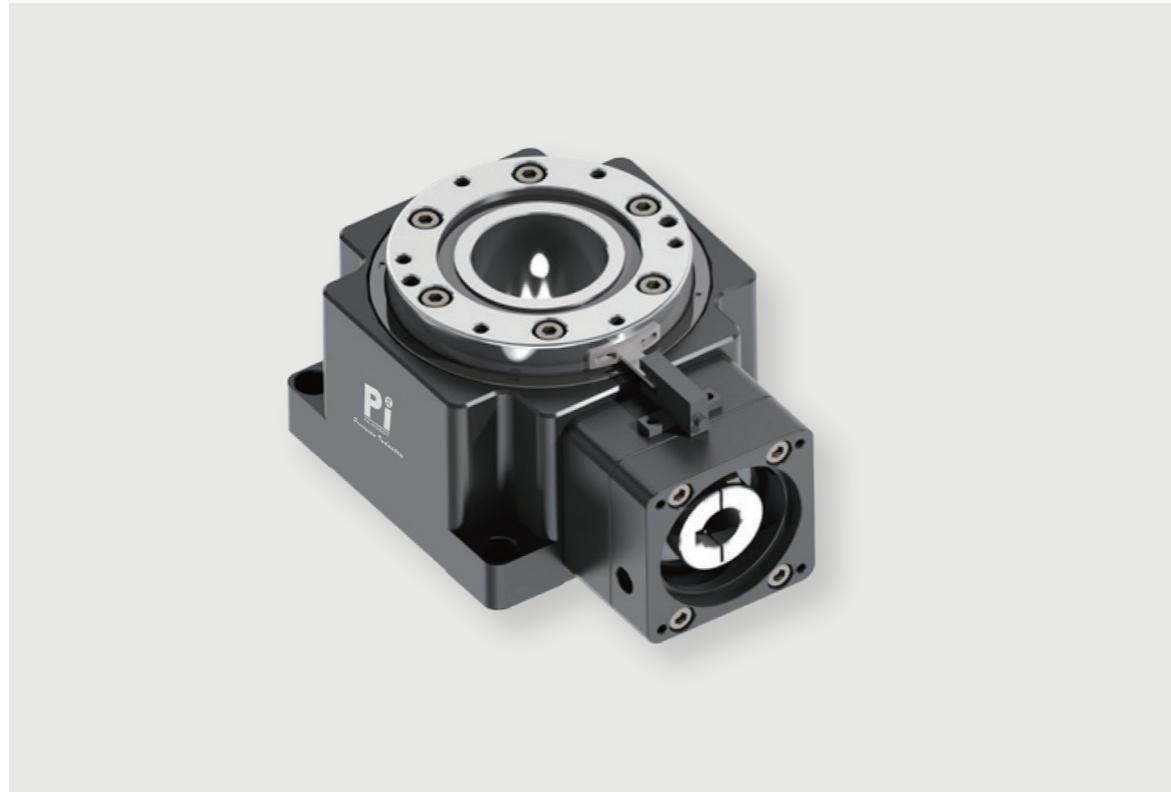
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSR60

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

12 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

0.9kg

型號表示方式 Ordering Method

PSR - 60 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格 Table Spec

60
110
150
200

結構形式 Motor Position

無	標準型 Planetary
M	行星式 None

馬達規格 Table Spec

SV1	伺服 Ø8 PCD45,M3
SV2	伺服 Ø8 PCD46,M4
適配各品牌100W AV私服馬達	
ST1	步進Ø5 PCD43.8,M3
ST2	步進Ø6 PCD43.8,M3
適配各品牌42型步進馬達	

基本仕様 Specification

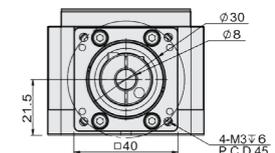
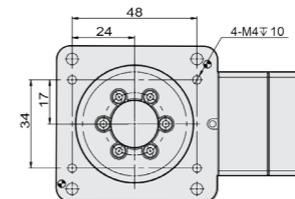
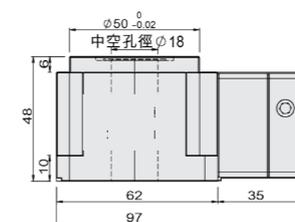
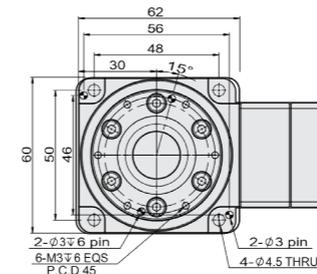
規格 Spec												
圓錐滾子軸承 Cross Roller Bearing												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSR60	12	5	200	10	≤10	≤2	300	≤0.01	≤0.01	40	0.9
	PSR60M				30/40/50							1.5

PSR60

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSR60M

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table

PSR60M 單位 Unit : mm

[Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)

62
56
48
30
15°
60
50
46
2- $\phi 3 \nabla 6$ pin
6-M3 $\nabla 6$ EQS
P.C.D 45
2- $\phi 3$ pin
 $\phi 50$
中空孔徑 $\phi 18$
6
48
10
62
167
105
 48
24
4-M4 $\nabla 10$
34
17
 $\phi 30$
 $\phi 8$
21.5
42.6
4-M3 $\nabla 6$
P.C.D 45

MEMO

Memo

PSR110

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

45 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

3kg

型號表示方式 Ordering Method

PSR - 110 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格 Table Spec

60
110
150
200

結構形式 Motor Position

無	標準型 Planetary
M	行星式 None

馬達規格 Table Spec

適配各品牌100W AV私服馬達

SV1	伺服Ø14 PCD70_M4
SV2	伺服Ø14 PCD70_M5
SV3	伺服Ø11 PCD70_M4

適配各品牌200~400W AC伺服馬達

ST1	步進Ø6.35 PCD66.67_M4
ST2	步進Ø6.35 PCD70.7_M4
ST3	步進Ø8 PCD70.7_M4
ST4	步進Ø8 PCD66.67_M4

適配各品牌57型/60型步進馬達

基本仕様 Specification

規格 Spec

圓錐滾子軸承 Cross Roller Bearing

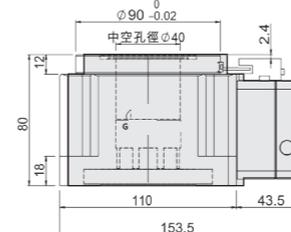
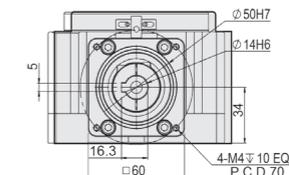
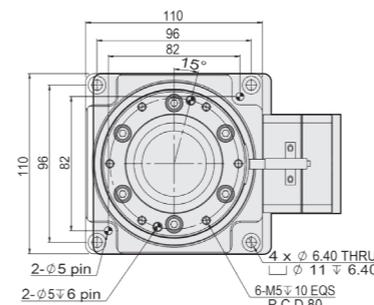
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSR110	45	50	200	10	≤10	≤2	1500	≤0.01	≤0.01	40	3
	PSR110M				30/40/50/70/100							4.3

PSR110

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSR110M

一般環境
Standard

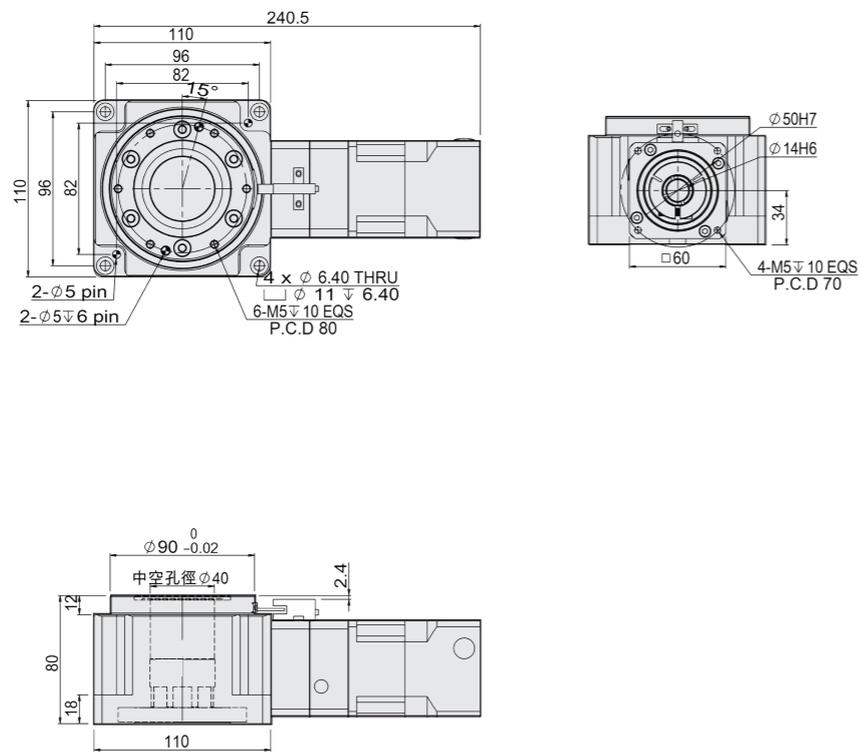
旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table

PSR110M

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



MEMO

Memo

PSR150

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

80 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

7.5kg

型號表示方式 Ordering Method

PSR - 150 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格 Table Spec

60
110
150
200

結構形式 Motor Position

無	標準型 Planetary
M	行星式 None

馬達規格 Table Spec

SV1	伺服Ø19 PCD90_M5
SV2	伺服Ø19 PCD90_M6
適配各品牌750W AC伺服馬達	
SV1	步進Ø14 PCD98.4_M5
SV2	步進Ø14 PCD98.4_M6
適配各品牌86型步進馬達	

基本仕様 Specification

規格 Spec

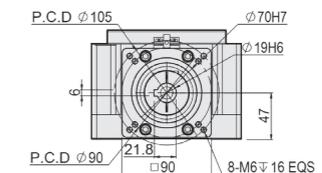
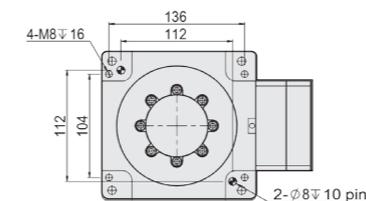
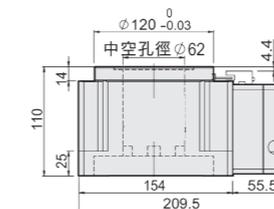
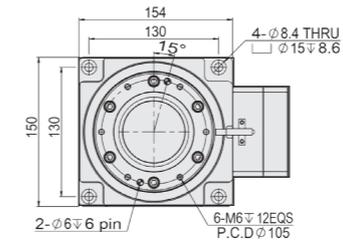
圓錐滾子軸承 Cone Roller Bearing												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSR150	80	90	200	10	≤10	≤2	3500	≤0.01	≤0.01	40	7.5
	PSR150M				30/40/50/70/100							12.1

PSR150

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSR150M

一般環境
Standard

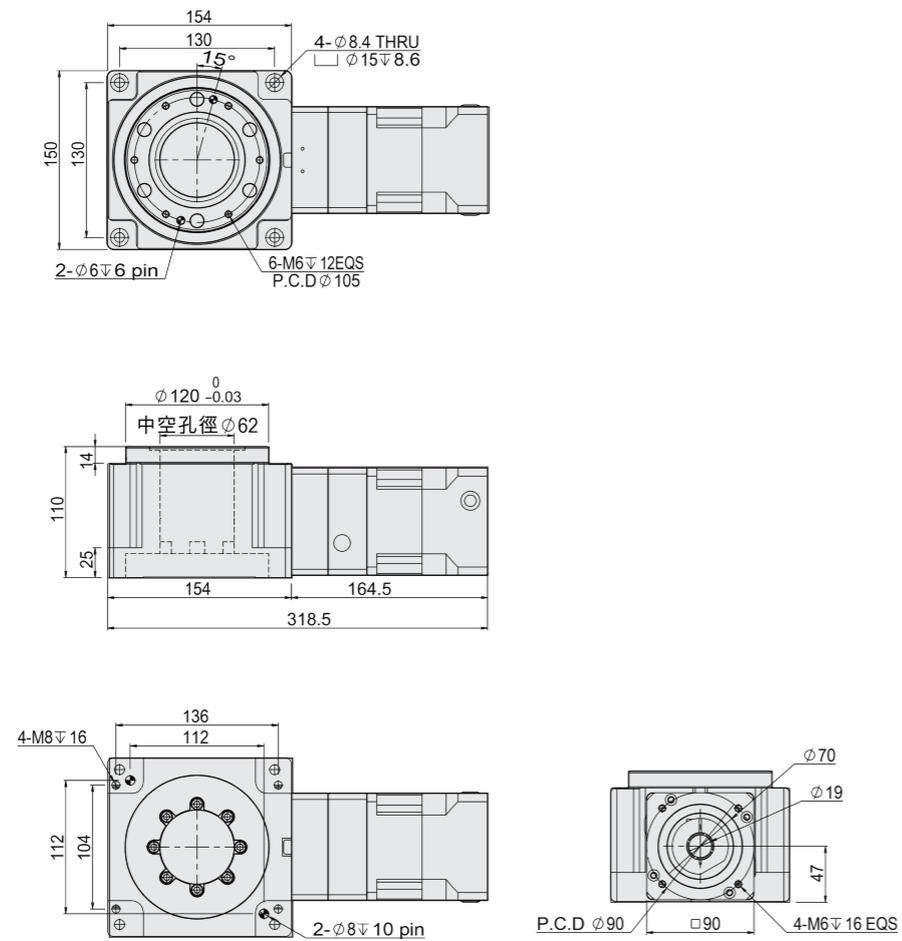
旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table

PSR150M

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



MEMO

Memo

PSR200

一般環境
Standard

旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

170N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

26kg

型號表示方式 Ordering Method

PSR - 200 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格 Table Spec

60
110
150
200

結構形式 Motor Position

無	標準型 Planetary
M	行星式 None

馬達規格 Table Spec

ST1	伺服Ø24 PCD145,M8
ST2	伺服Ø22 PCD145,M8

適配各品牌1000W AC伺服馬達

基本仕様 Specification

規格 Spec

圓錐滾子軸承 Cone Roller Bearing

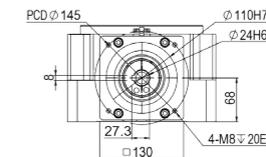
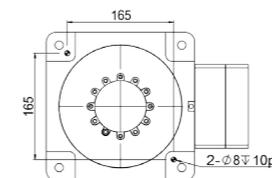
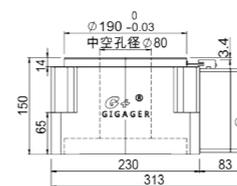
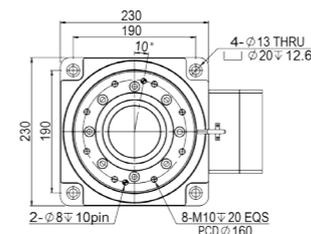
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSR200	170	200	200	10	≤10	≤2	7000	≤0.01	≤0.01	53	26
	PSR200M				30/40/50/70/100	≤15						34

PSR200

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSR200M

一般環境
Standard

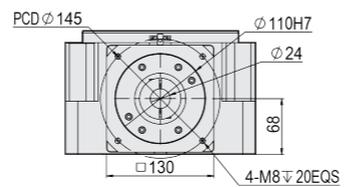
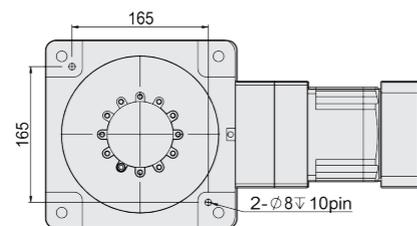
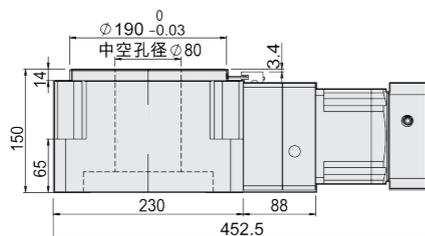
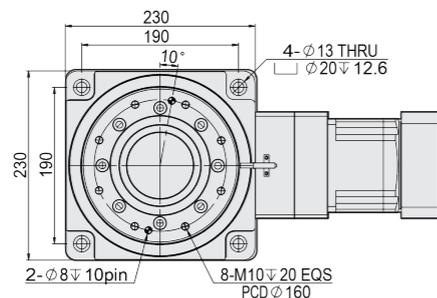
旋轉平臺軸承 Bearing of Rotary Table

PSR200M

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



MEMO

Memo

PSHR100

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

80 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

3.6kg

型號表示方式 Ordering Method

PSHR - 100 - 30K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

100
150
200

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服 Ø14 PCD70,M4
SV2	伺服 Ø14 PCD70,M5
SV3	伺服 Ø11 PCD70,M4

適配各品牌 200~400W AC 伺服馬達

ST1	步進 Ø6.35 PCD66.67,M4
ST2	步進 Ø6.35 PCD70.7,M4
ST3	步進 Ø8 PCD70.7,M4
ST4	步進 Ø8 PCD66.67,M4

適配各品牌 57 型 /60 型步進馬達

基本仕様 Specification

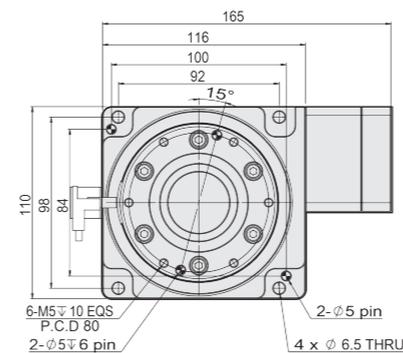
規格 Spec												
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSHR100	80	75	100	30	≤10	≤1	1500	≤0.01	≤0.01	53	3.6

PSHR100

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSHR150

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

175 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

9.1kg

型號表示方式 Ordering Method

PSHR - **150** - **30K** - **SV1** - **A001**

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

100
150
200

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服 Ø19 PCD90,M5
SV2	伺服 Ø19 PCD90,M6
適配各品牌750W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø14 PCD98.4,M5
ST2	步進Ø14 PCD98.4,M6
適配各品牌86型步進馬達	

基本仕様 Specification

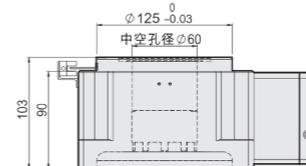
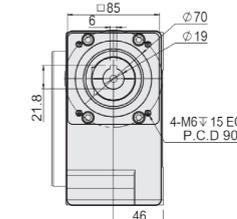
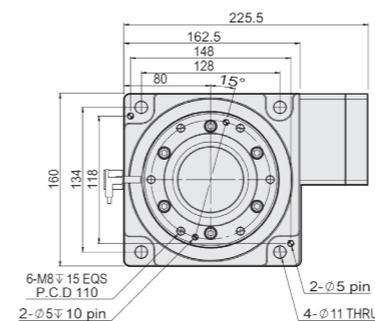
規格 Spec												
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSHR150	175	160	100	30	≤10	≤1	4000	≤0.01	≤0.01	53	9.1

PSHR150

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSHR200

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

30 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

350 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

9.1kg

型號表示方式 Ordering Method

PSHR - 150 - 30K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Model

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

100
150
200

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø22 PCD145,M8
SV2	伺服Ø24 PCD145,M8

適配各品牌1000W AC伺服馬達

基本仕様 Specification

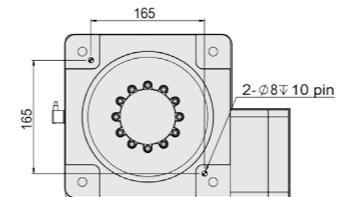
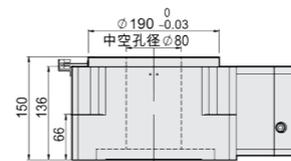
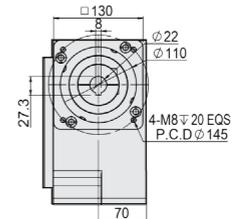
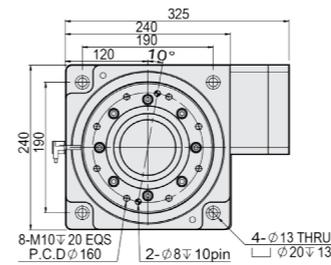
規格 Spec												
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables												
使用環境 Use Where	式樣 Model Specification	容許轉矩 Allowable Torque(N.m)	容許慣性力矩 Allowable Moment of Inertia(N.m)	容許盤面轉速 Allowable Table Speed(rpm)	減速比 Gear Ratio(i)	重複定位精度 Repeatability(arc-sec)	定位精度 Positioning Accuracy(arc-sec)	容許軸向負載 Allowable Axial Load(N)	旋轉平臺平面度 Table Flatness(mm)	旋轉平臺同心度 Table Concentricity(mm)	保護等級 Ingress Protection(IP)	重量 Weight(kg)
一般環境 Standard Environment	PSHR200	350	200	100	30	≤10	≤1	7000	≤0.01	≤0.01	53	32

PSHR200

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSA

一般環境
Standard中空旋轉平臺
Hollow Rotary Tables減速比
Gear Ratio

3 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

12 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

0.5kg

型號表示方式 Ordering Method

PSA - 42 - M - 03K - SV1 - A001

本體型號
Model特注式樣
Customization order no.本體規格
Table Spec42
45結構形式
Motor Position無 標準型
M 行星式減速比
Ratio03K
08K馬達規格
Table SpecSV1 伺服Ø8 PCD45,M3
SV2 伺服Ø8 PCD46,M4

適配各品牌100W AC伺服馬達

ST1 步進Ø5 PCD43.8,M3
ST2 步進Ø6 PCD43.8,M3

適配各品牌42型步進馬達

OS: 標配開回路步進馬達

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*					
	PSA42	PSA42M				PSA45
旋轉平臺軸承	圓錐滾子軸承					深溝球軸承
減速比 i	3	9	12	15	30	8
容許轉矩 N.m	12					3
容許盤面轉速 rpm	200					150
重複定位精度 arc-sec	≤10	≤15				≤10
容許慣性力矩 N.m	3					1.5
定位精度 arc-min	≤1					
容許軸向負載 N	100					20
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01					
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01					
保護等級 IP	40					
重量 kg	0.5	1				0.5

馬達 / 驅動器參數 Motor/Driver Parameters

馬達/驅動器參數	型號規格*	
	PSA45-08K-OS	
外框尺寸 mm	28	
額定電流 A/phase	1	
線圈阻抗 Ω/phase	2.7	
線圈感抗 mh	1.9	
保持轉矩 N.m	0.11	
轉動慣量 g.cm	17	
馬達長度 mm	40	
防護等級 IP	20	
步距角	1.8	
引線	4	

PSN60

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

5 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

5.2 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-se

重量
Weight

0.6kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 60 - M - 05K - SV1 - A001

本體型號
Model

本體規格
Table Spec

60
85
130
200
280
450

結構形式
Motor Position

無	標準型
Z	直角式
M	行星式

減速比
Ratio

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø8 PCD45,M3
SV2	伺服Ø8 PCD46,M4
適配各品牌100W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø5 PCD43.8,M3
ST2	步進Ø6 PCD43.8,M3
適配各品牌42型步進馬達	
OS: 標配開回路步進馬達	
OS: 標配閉回路步進馬達	

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*				
	PSN60			PSN60Z	PSN60M
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承				
減速比 i	5	10	18	15	20
容許轉矩 N.m	5.2	4.0	1.2	5.2	
容許盤面轉速 rpm	200		40	200	
重複定位精度 arc-sec	≤10			≤15	
容許慣性力矩 N.m	5				
定位精度 arc-min	≤1				
容許軸向負載 N	250				
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01				
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01				
保護等級 IP	40				
重量 kg	0.6		1	1.1	

馬達 / 驅動器參數 Motor/Driver Parameters

馬達/驅動器參數	型號規格*	
	PSN60-18K-OS	PSN60-18K-OS
外框尺寸 mm	28	
額定電流 A/phase	1	
線圈阻抗 Ω/phase	3.0	
線圈感抗 mh	2.2	
保持轉矩 N.m	0.14	
轉動慣量 g.cm ²	18	
編碼器解析度 P/R	-	2500
防護等級 IP	20	
步距角	1.8°	
驅動器配置	-	專用驅動器
驅動器輸入電壓	-	DC24V
驅動器指令輸入形式	-	脈衝+方向 DC5V

PSN60

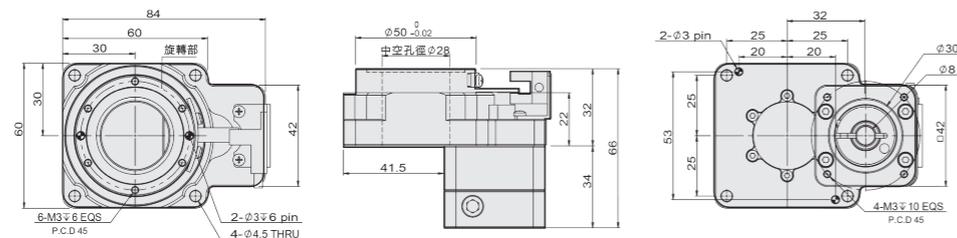
一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

PSN60-05K

單位 Unit : mm

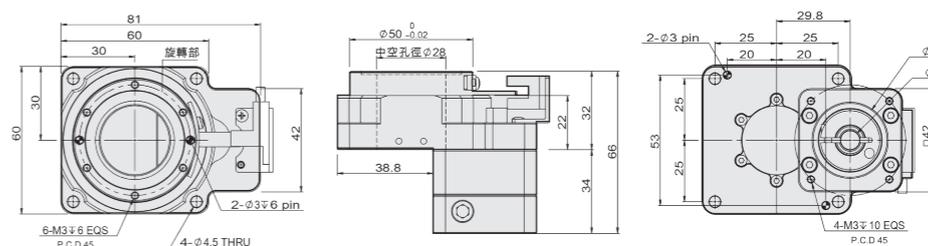
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



PSN60-10K

單位 Unit : mm

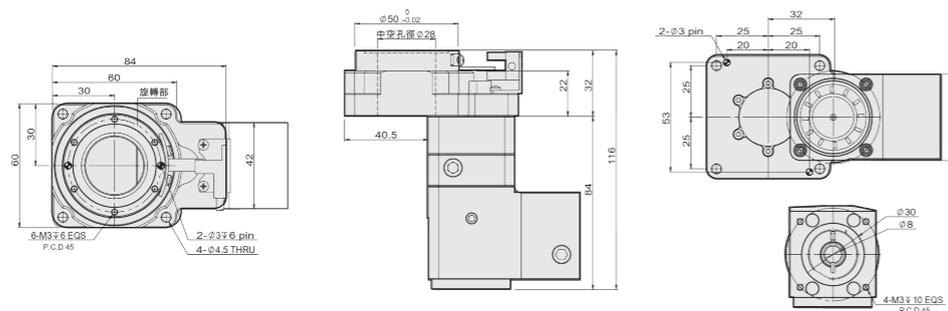
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



PSN60Z

單位 Unit : mm

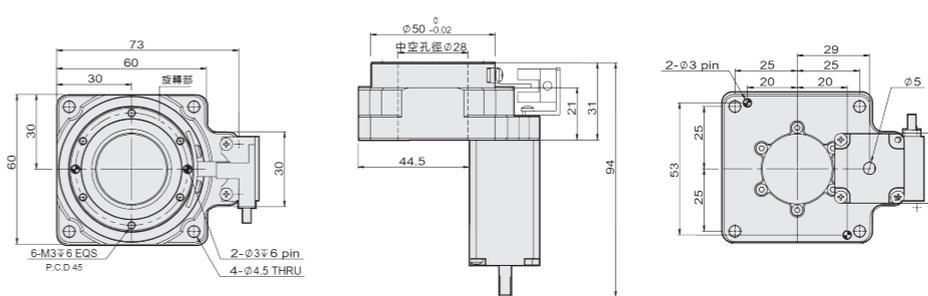
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



PSN60-18K-OS

單位 Unit : mm

2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



PSN60

一般環境
Standard

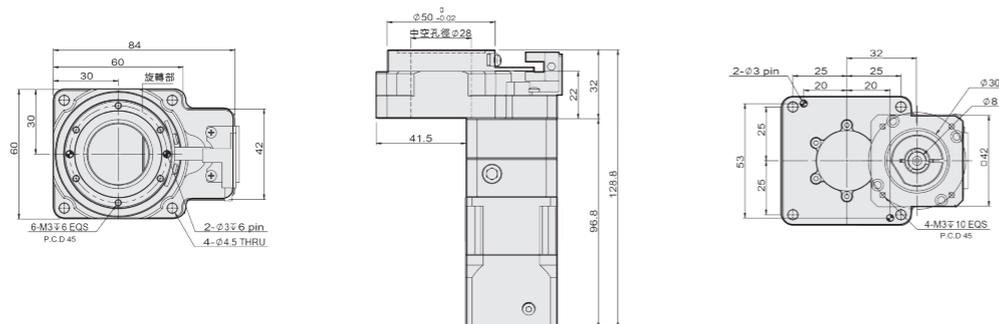
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN60M

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

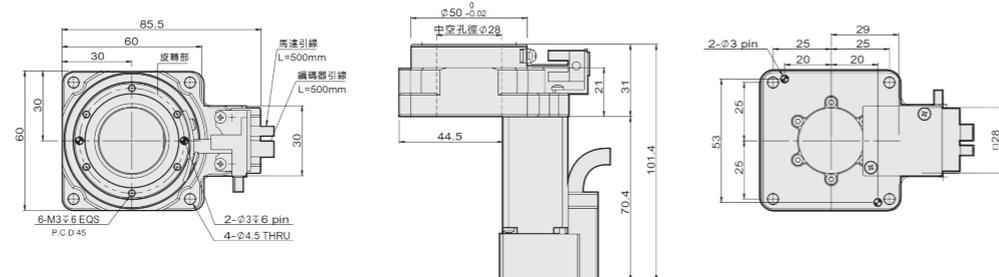


● GSN60-18K-CS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



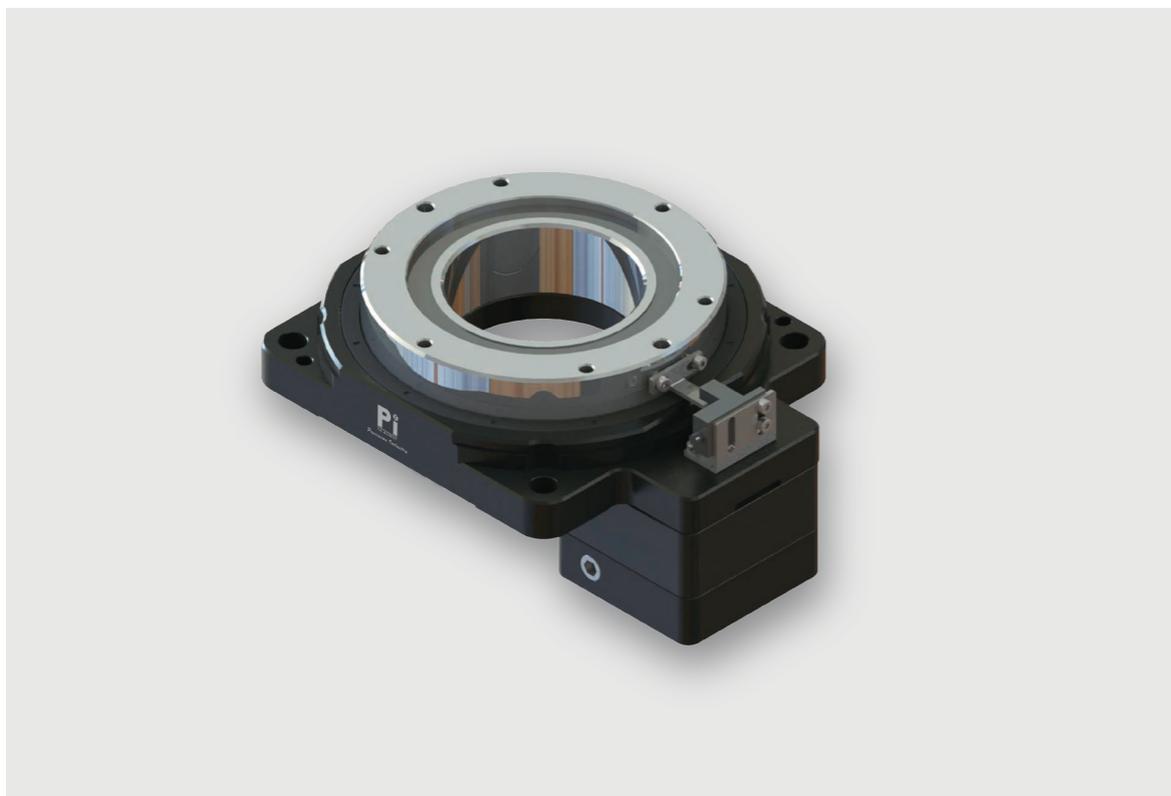
MEMO

Memo

PSN85

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

5 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

20 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10arc-sec

重量
Weight

1.4kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 85 - M - 05K - SV1 - A001

本體型號
Model

本體規格
Table Spec

60
85
130
200
280
450

結構形式
Motor Position

無	標準型
Z	直角式
M	行星式

減速比
Ratio

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø14 PCD70,M4
SV2	伺服Ø14 PCD70,M5
SV3	伺服Ø11 PCD70,M4
適配各品牌200~400W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø6.35 PCD66.67,M4
ST2	步進Ø6.35 PCD70.7,M4
ST3	步進Ø8 PCD70.7,M4
ST4	步進Ø8 PCD66.67,M4
適配各品牌57型/60型步進馬達	

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

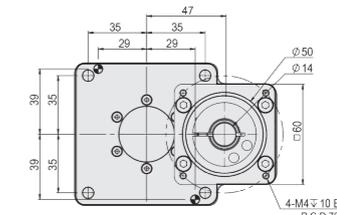
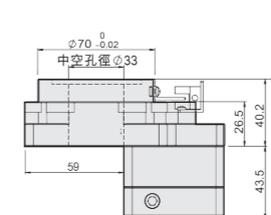
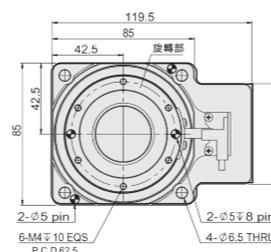
技術參數	型號規格*											
	PSN85		PSN85Z				PSN85M					
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承											
減速比 i	5	10	10	15	20	30	15	20	25	35	50	
容許轉矩 N.m	20	16	20	20	16	16	20	20	20	20	20	
容許盤面轉速 rpm	200											
重複定位精度 arc-sec	≤10						≤15					
容許慣性力矩 N.m	10											
定位精度 arc-min	≤1											
容許軸向負載 N	500											
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01											
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01											
保護等級 IP	40											
重量 kg	1.4		2.6									

PSN85-05K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN85

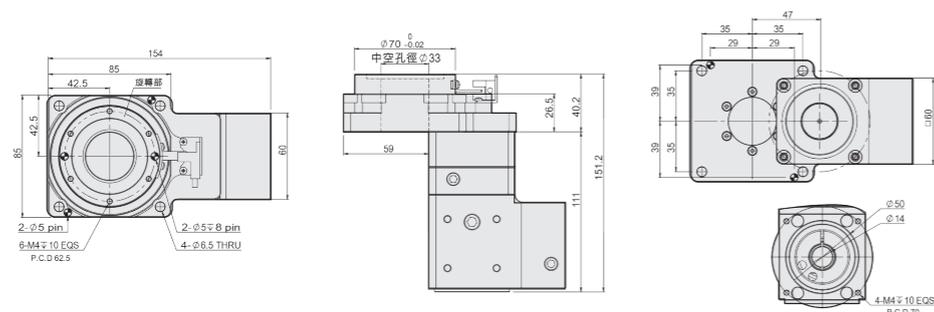
一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

PSN85Z-10K/15K

單位 Unit : mm

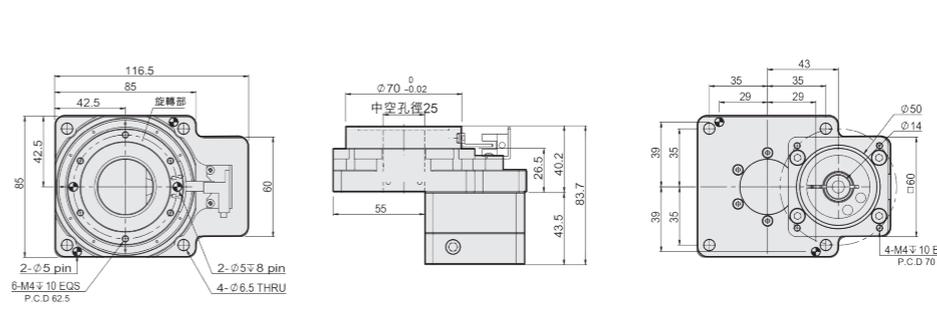
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN85-10K

單位 Unit : mm

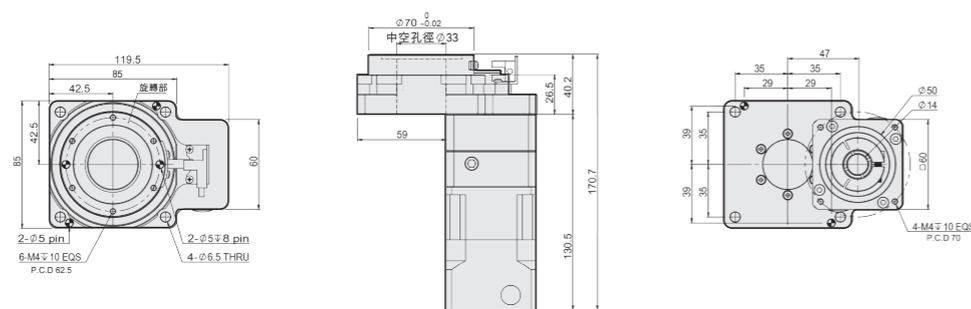
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN85M-15K/20K/25K/35K/50K

單位 Unit : mm

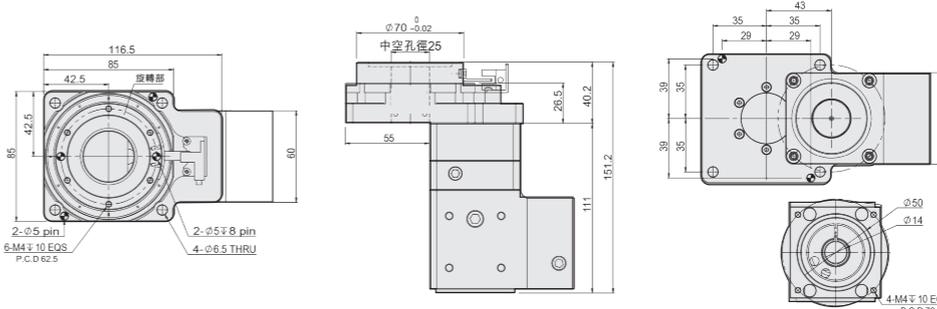
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN85Z-20K/30K

單位 Unit : mm

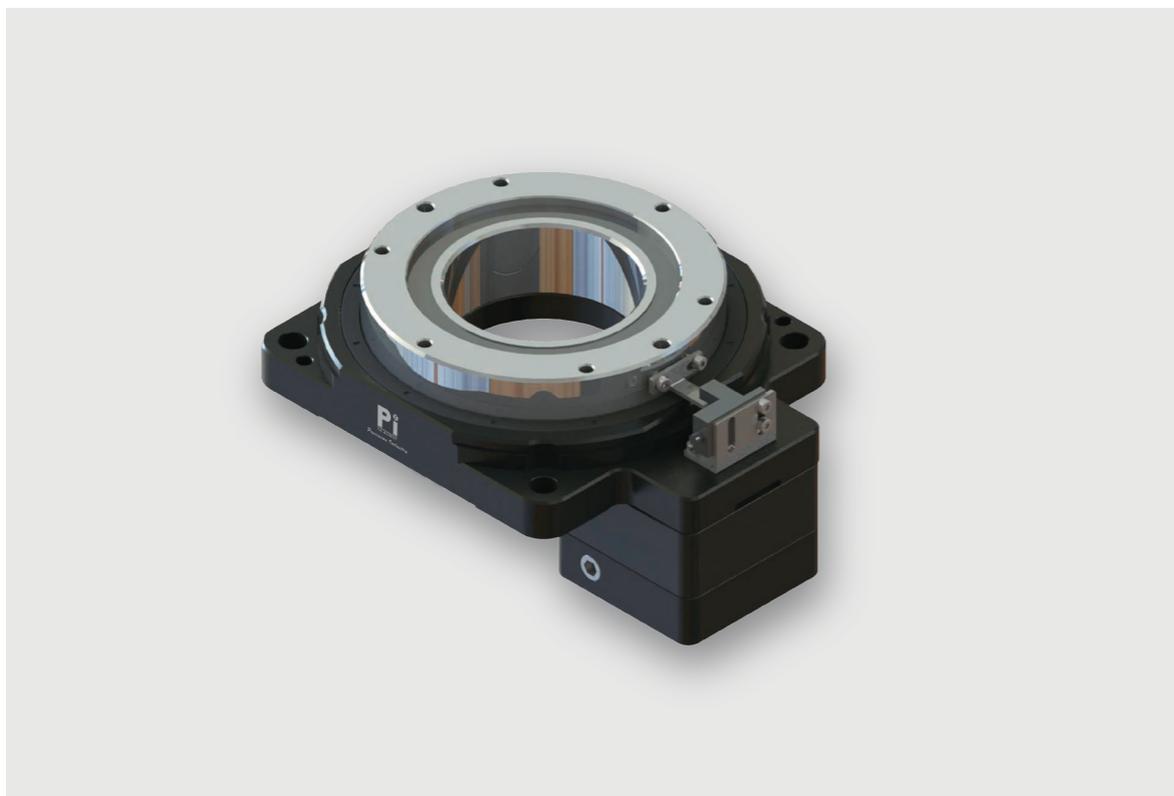
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN85

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

18 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

3.2 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10arc-sec

重量
Weight

1kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 85 - 18K - SV1 - A001

本體型號
Model

減速比
Ratio

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
85
130
200
280
450

馬達規格
Table Spec

SV1 伺服Ø8 PCD45,M3
SV2 伺服Ø8 PCD46,M4
適配各品牌100W AC伺服馬達

ST1 步進Ø5 PCD43.8,M3
ST2 步進Ø6 PCD43.8,M3
適配各品牌42型步進馬達

OS: 標配開回路步進馬達
CS: 標配閉回路步進馬達

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*		
	GSN85-18K	GSN85-18K-OS	GSN85-18K-CS
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承		
減速比 i	18		
容許轉矩 N.m	3.2		
容許盤面轉速 rpm	150	50	150
重複定位精度 arc-sec	≤10		
容許慣性力矩 N.m	10		
定位精度 arc-min	≤1		
容許軸向負載 N	500		
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01		
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01		
保護等級 IP	40		
重量 kg	1	1.2	1.3

馬達 / 驅動器參數 Motor/Driver Parameters

馬達/驅動器參數	型號規格*	
	PSN85-18K-OS	PSN85-18K-CS
外框尺寸 mm	42	
額定電流 A/phase	3.25	
線圈阻抗 Ω/phase	2.5	
線圈感抗 mh	6.0	
保持轉矩 N.m	0.6	
轉動慣量 g.cm ²	82	
編碼器解析度 P/R	-	2500
防護等級 IP	20	
步距角	1.8°	
驅動器配置	-	專用驅動器
驅動器輸入電壓	-	DC24V
驅動器指令輸入形式	-	脈衝+方向 DC5V

PSN85

一般環境
Standard

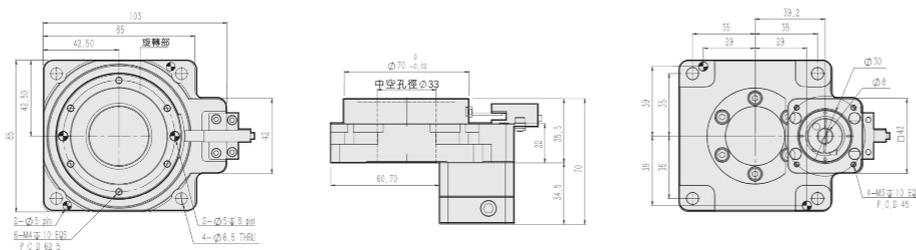
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● PSN85-18K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

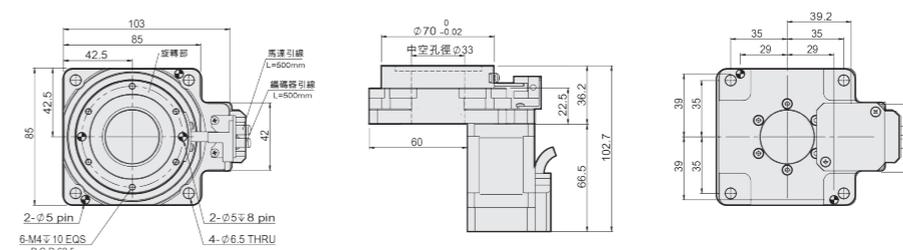


● PSN85-18K-CS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

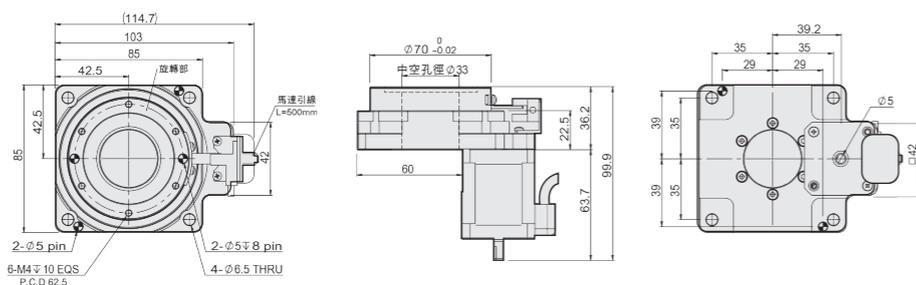


● PSN85-18K-OS

單位 Unit : mm



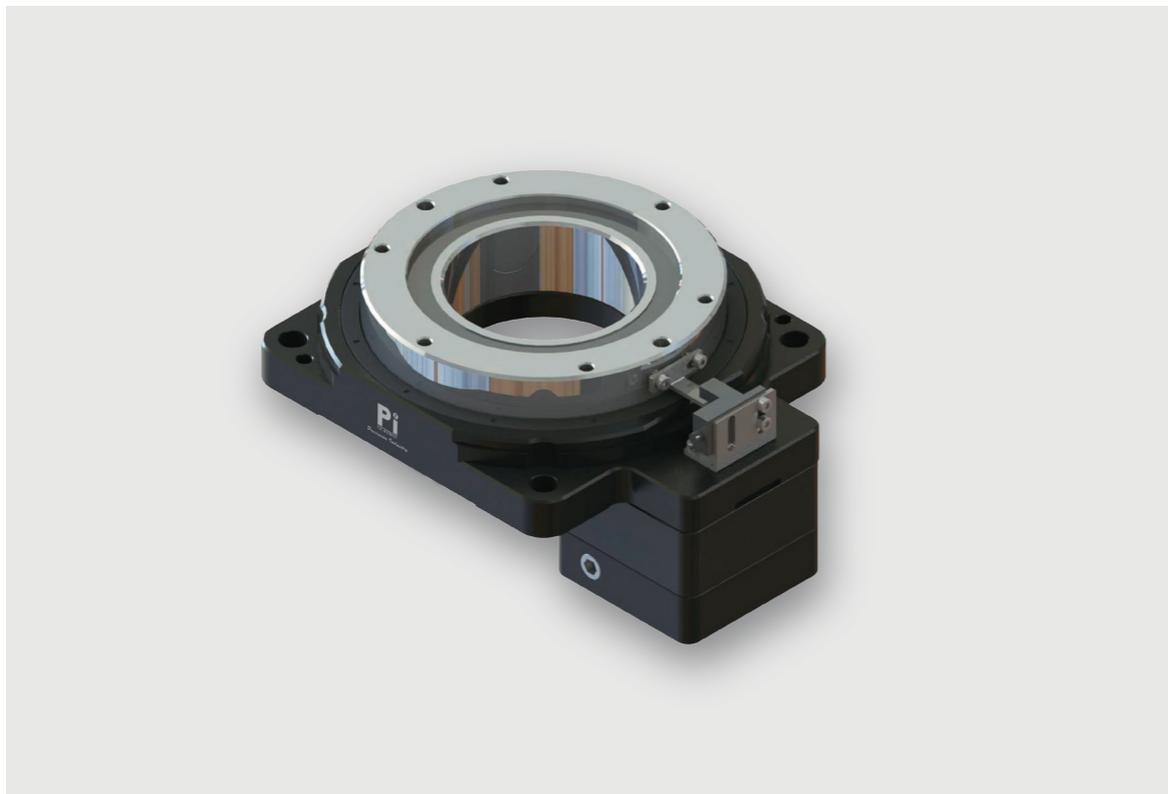
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN130

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

40 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

3.8kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 130 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

本體規格
Table Spec

60
85
130
200
280
450

結構形式
Motor Position

無	標準型
Z	直角式
M	行星式

減速比
Ratio

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø14 PCD70,M4
SV2	伺服Ø14 PCD70,M5
SV3	伺服Ø11 PCD70,M4

適配各品牌200~400W AC伺服馬達

ST1	步進Ø6.35 PCD66.67,M4
ST2	步進Ø6.35 PCD70.7,M4
ST3	步進Ø8 PCD70.7,M4
ST4	步進Ø8 PCD66.67,M4

適配各品牌57型/60型步進馬達

OS:	標配開回路步進馬達
CS:	標配閉回路步進馬達

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*						
	PSN130		PSN130Z		PSN130M		
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承						
減速比 i	10	18	20	30	30	40	50
容許轉矩 N.m	40	28	40				
容許盤面轉速 rpm	200	150 OS: 50 / CS: 120	200				
重複定位精度 arc-sec	≤10			≤15			
容許慣性力矩 N.m	50						
定位精度 arc-min	≤1						
容許軸向負載 N	2000						
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01						
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01						
保護等級 IP	40						
重量 kg	2.5 OS: 3.1 / CS: 3.3			3.8			

馬達 / 驅動器參數 Motor/Driver Parameters

馬達/驅動器參數	型號規格*	
	PSN130-18K-OS	PSN130-18K-CS
外框尺寸 mm	57	
額定電流 A/phase	4.2	
線圈阻抗 Ω/phase	1.2	
線圈感抗 mh	4.2	
保持轉矩 N.m	2.2	
轉動慣量 g.cm ²	460	
編碼器解析度 P/R	-	2500
防護等級 IP	20	
步距角	1.8°	
驅動器配置	-	專用驅動器
驅動器輸入電壓	-	DC24V
驅動器指令輸入形式	-	脈衝+方向 DC5V

PSN130

一般環境
Standard

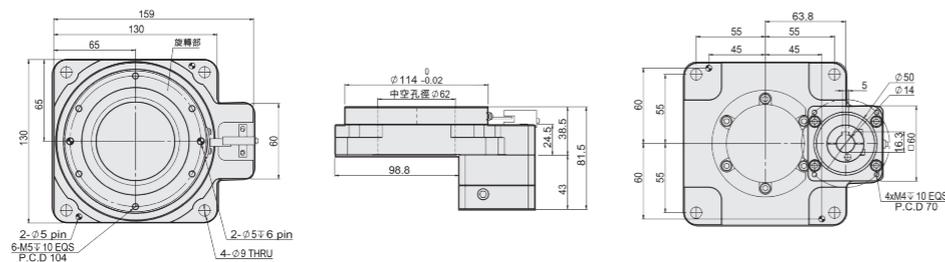
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN130-10K/18K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

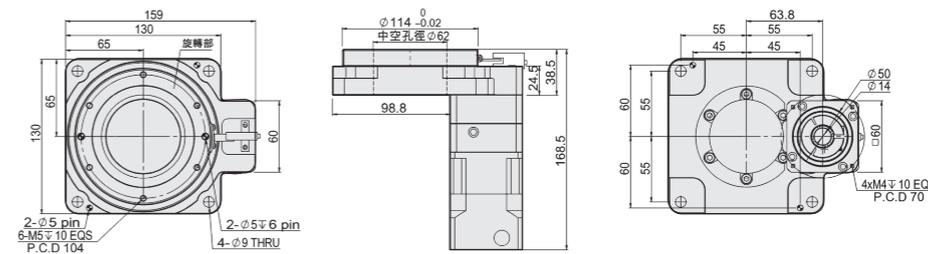


● GSN130M-30K/40K/50K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

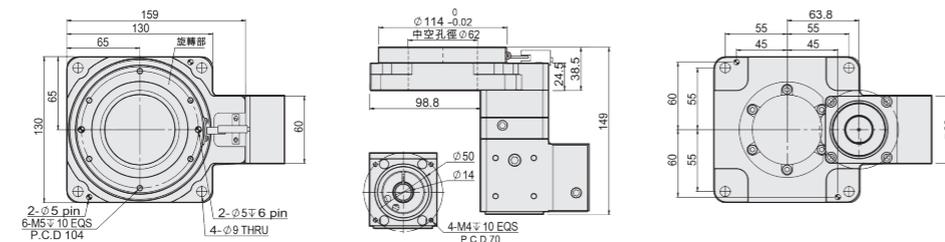


● GSN130-10K/18K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

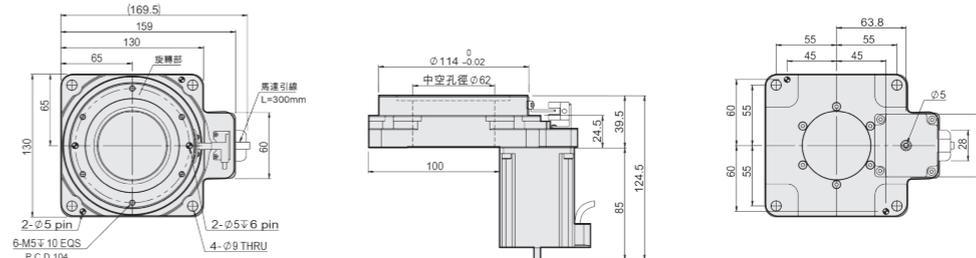


● GSN130-18K-OS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN130

一般環境
Standard

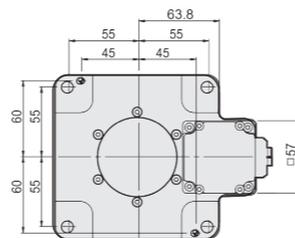
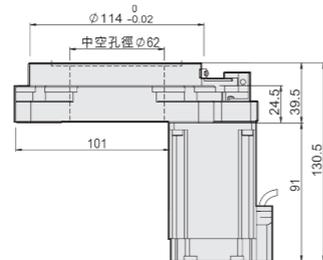
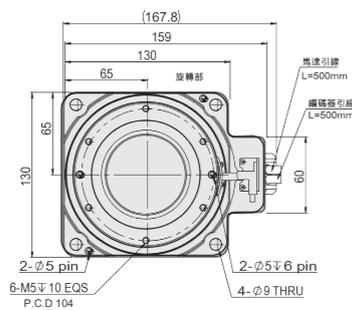
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN130-18K-CS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



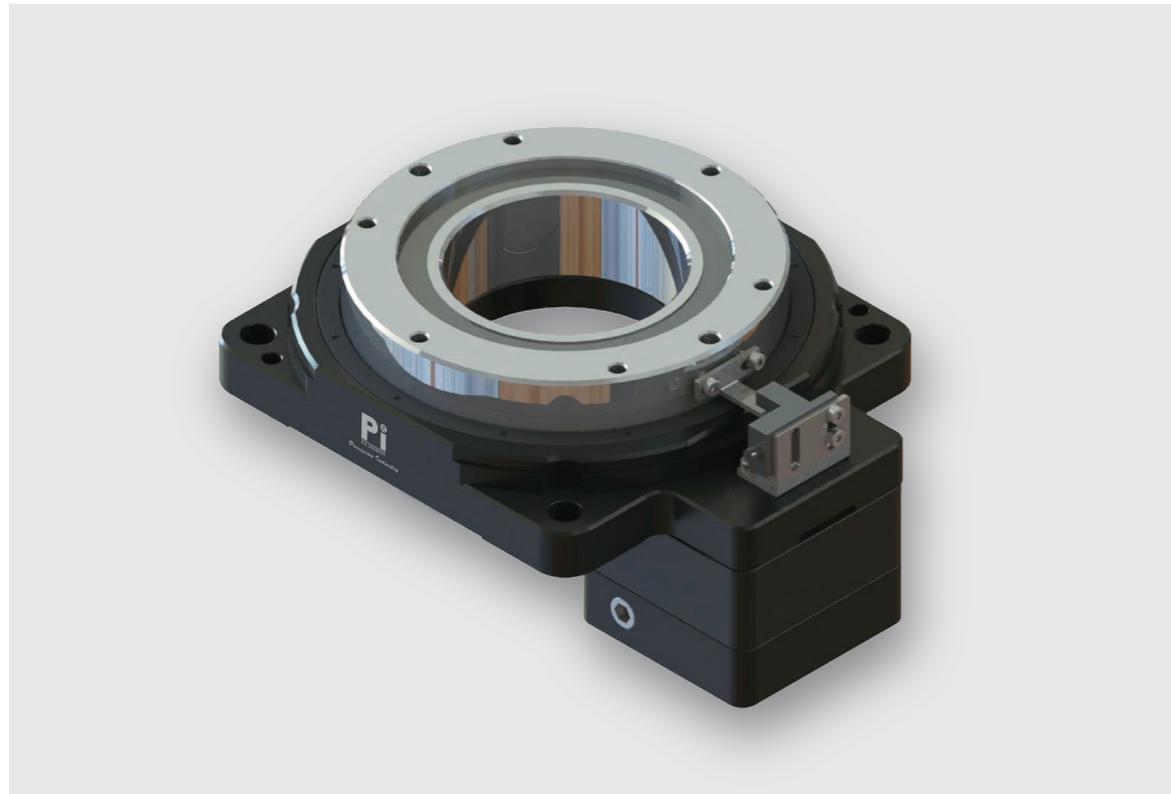
MEMO

Memo

PSN200

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

10 i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

90 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

7.8kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 200 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

本體規格
Table Spec

60
85
130
200
280
450

結構形式
Motor Position

無	標準型
Z	直角式
M	行星式

減速比
Ratio

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø19 PCD90,M5
SV2	伺服Ø19 PCD90,M6
適配各品牌750W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø14 PCD98.4,M5
ST2	步進Ø14 PCD98.4,M6
適配各品牌86型步進馬達	
OS	標配開回路步進馬達
CS	標配開回路步進馬達

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

技術參數	型號規格*						
	PSN200		PSN200Z		PSN200M		
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承						
減速比 i	10	18	20	30	30	40	50
容許轉矩 N.m	90	65	90				
容許盤面轉速 rpm	200	150 OS: 60 / CS: 120	200				
重複定位精度 arc-sec	≤10			≤15			
容許慣性力矩 N.m	100						
定位精度 arc-min	≤1						
容許軸向負載 N	4000						
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01						
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01						
保護等級 IP	40						
重量 kg	7.8 OS: 8.8 / CS: 9.1		12	11.5			

馬達 / 驅動器參數 Motor/Driver Parameters

馬達/驅動器參數	型號規格*	
	PSN200-18K-OS	PSN200-18K-CS
外框尺寸 mm	86	
額定電流 A/phase	5.6	
線圈阻抗 Ω/phase	0.6	
線圈感抗 mh	5.2	
保持轉矩 N.m	4.2	
轉動慣量 g.cm ²	2500	
編碼器解析度 P/R	-	2500
防護等級 IP	20	
步距角	1.8°	
驅動器配置	-	專用驅動器
驅動器輸入電壓	-	DC48V
驅動器指令輸入形式	-	脈衝+方向 DC5V

PSN200

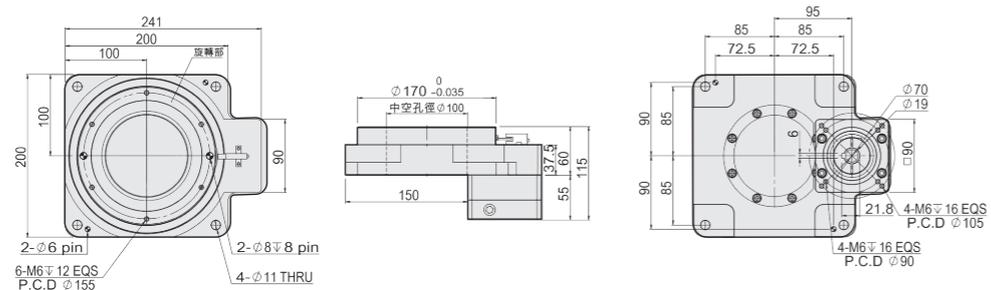
一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN200-10K/18K

單位 Unit : mm

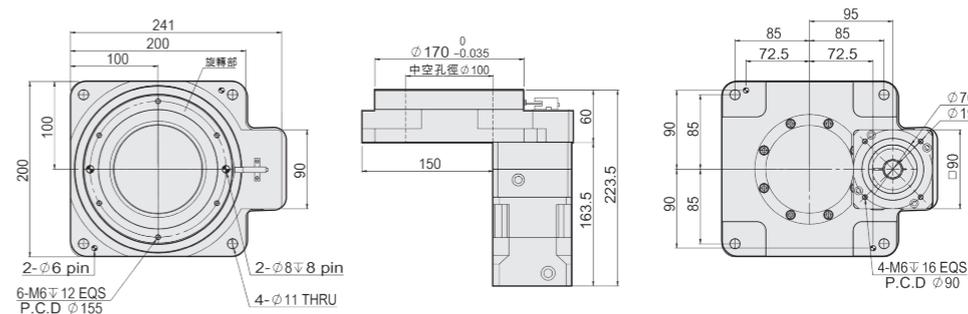
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● GSN200M-30K/40K/50K

單位 Unit : mm

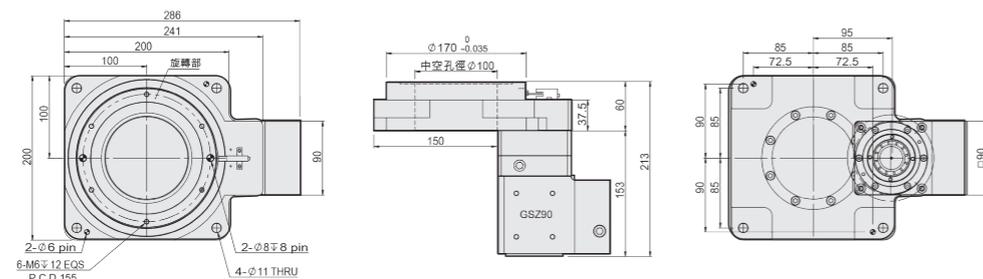
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● GSN200Z-20K/30K

單位 Unit : mm

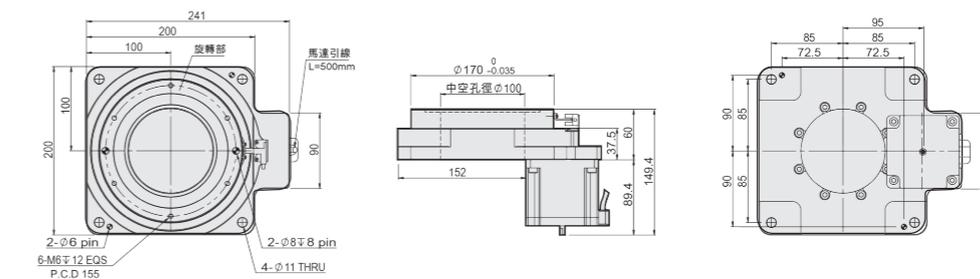
2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



● GSN200-18K-OS

單位 Unit : mm

2D CAD 3D CAD • Download CAD data at www.pi-robot.com.cn •



PSN200

一般環境
Standard

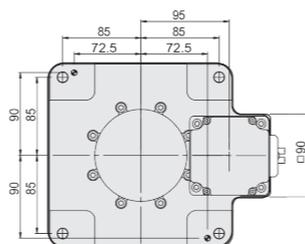
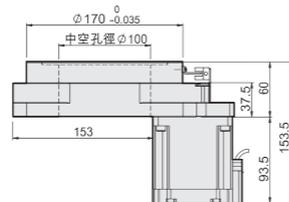
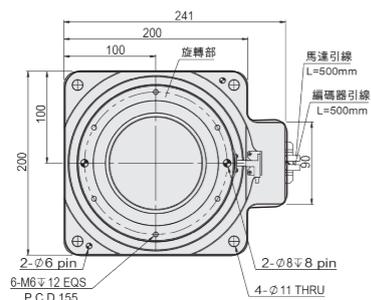
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN200-18K-CS

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



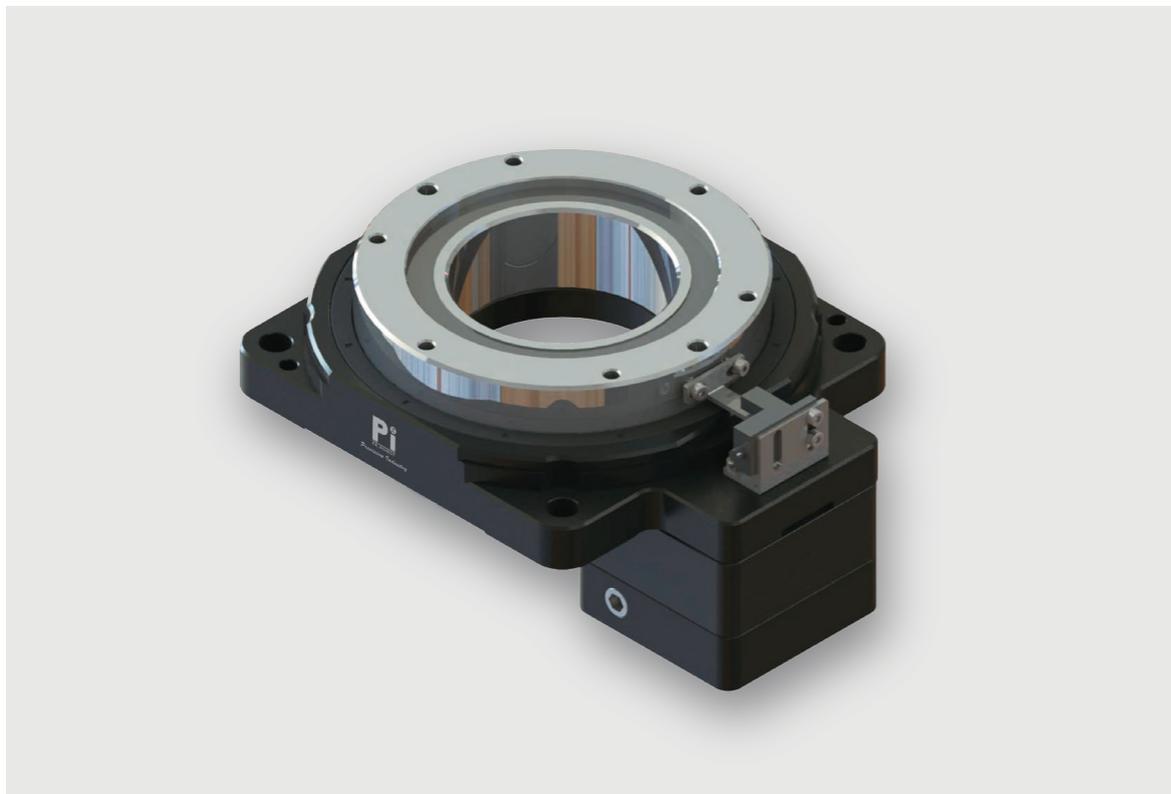
MEMO

Memo

PSN280

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

10i

容許轉矩
Allowable Torque(Nm)

120 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10arc-sec

重量
Weight

20kg

型號表示方式 Ordering Method

PSN - 280 - M - 10K - SV1 - A001

本體型號
Model

本體規格 Table Spec

60
85
130
200
280
450

結構形式 Motor Position

無	標準型
M	行星式

馬達規格 Table Spec

SV1	伺服Ø22 PCD145,M8
SV2	伺服Ø24 PCD145,M8

適配各品牌1000W AC伺服馬達

特注式樣
Customization order no.

基本仕様 Specification

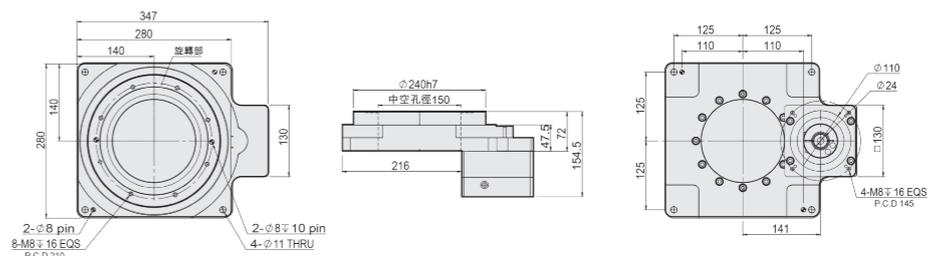
技術參數	型號規格*			
	PSN280	PSN280M		
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承			
減速比 i	10	30	40	50
容許轉矩 N.m	120			
容許盤面轉速 rpm	200			
重複定位精度 arc-sec	≤10			≤15
容許慣性力矩 N.m	200			
定位精度 arc-min	≤1			
容許軸向負載 N	8000			
旋轉平臺平面度 mm	≤0.01			
旋轉平臺同心度 mm	≤0.01			
保護等級 IP	40			
重量 kg	20	28		

● GSN280-10K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSN280

一般環境
Standard

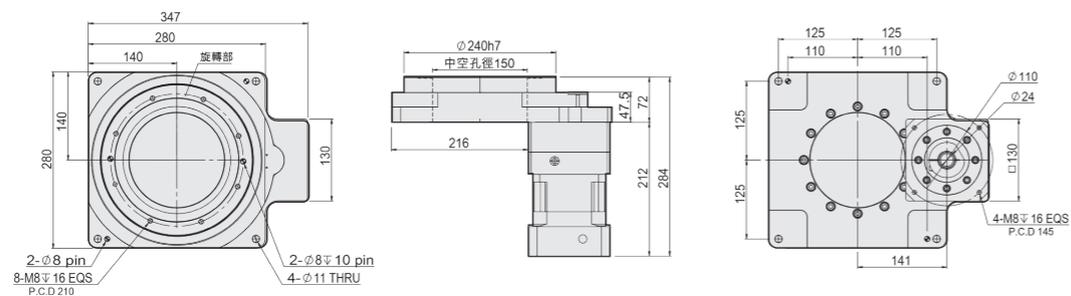
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

● GSN280M-30K/40K/50K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



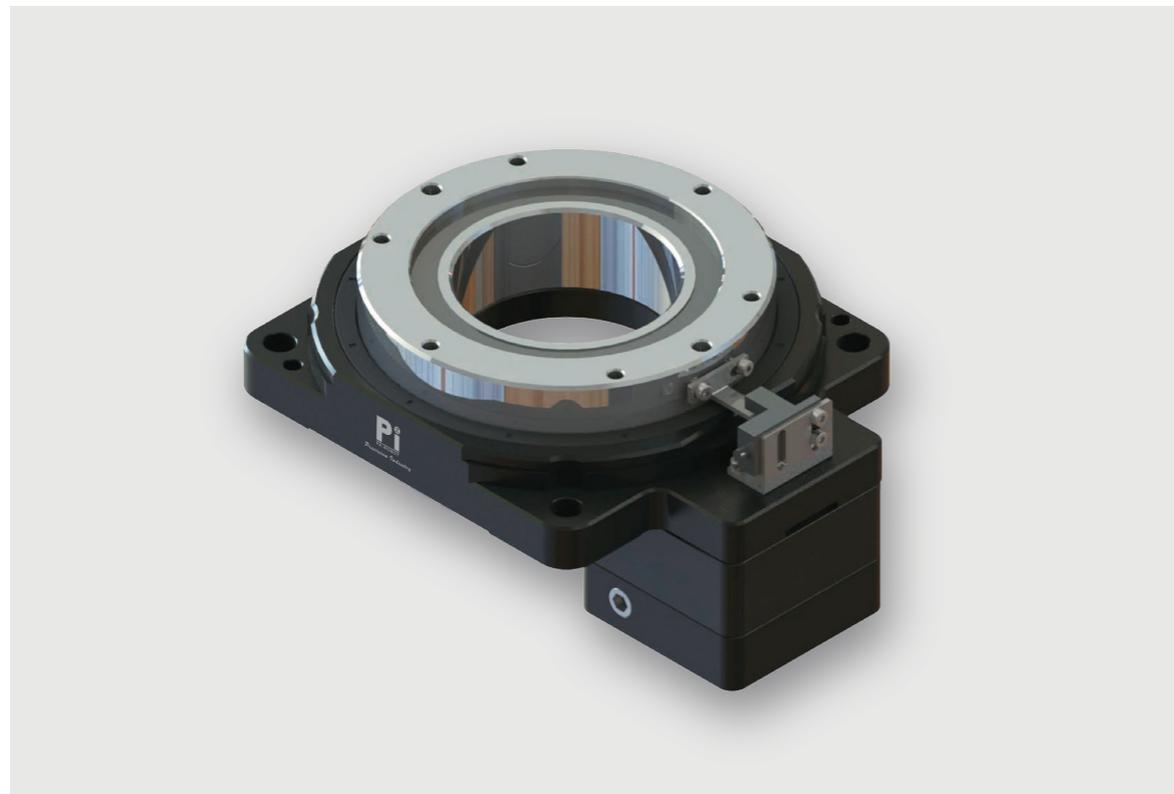
MEMO

Memo

PSG60

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

151

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

8 N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

1kg

型號表示方式 Ordering Method

PSG - 60 - Z - 15K - SV1 - R - A001

本體型號
Model

減速比
Ratio

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
85
130
200

結構形式
Motor Position

Z	直角式
M	行星式

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø8 PCD45, M3
SV2	伺服Ø8 PCD46, M4
適配各品牌100W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø5 PCD43.8, M3
ST2	步進Ø6 PCD43.8, M3
適配各品牌42型步進馬達	

輸出口方向
Output Direction

無	標準
R	右向
L	左向

基本仕様 Specification

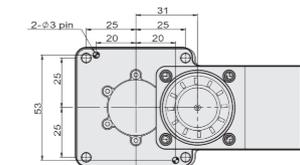
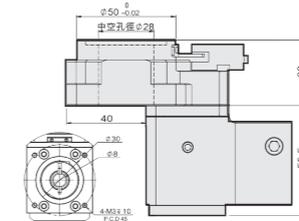
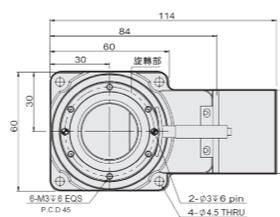
技術參數	型號規格*	
	PSG60Z	PSG60M
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承	
減速比	i	15
容許轉矩	N.m	8
容許盤面轉速	rpm	200
重複定位精度	arc-sec	≤10
容許慣性力矩	N.m	5
定位精度	arc-min	≤1
容許軸向負載	N	250
旋轉平臺平面度	mm	≤0.01
旋轉平臺同心度	mm	≤0.01
保護等級	IP	40
重量	kg	1

GSG60Z-15K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG60

一般環境
Standard

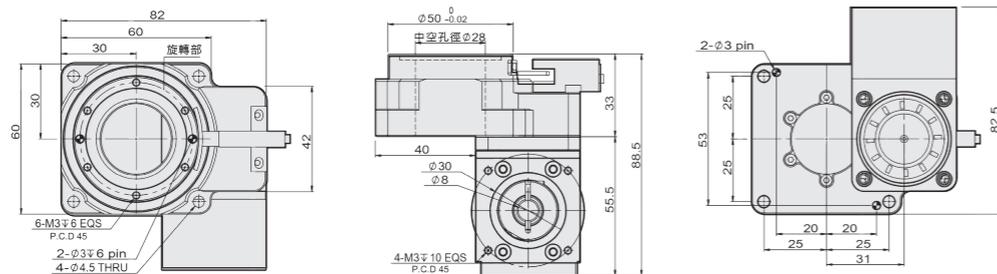
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

GSG60Z-15K-L

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

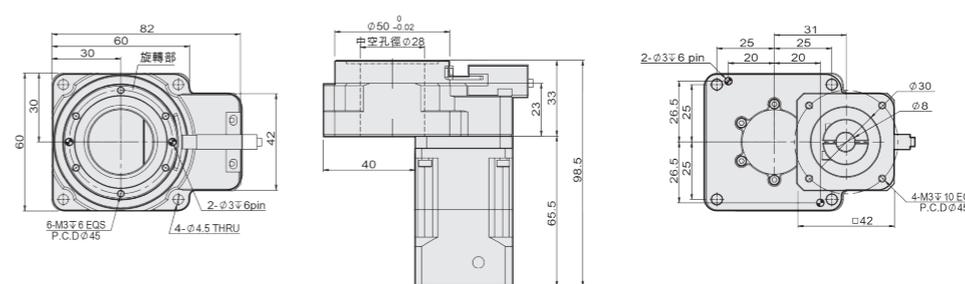


GSG60M-20K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

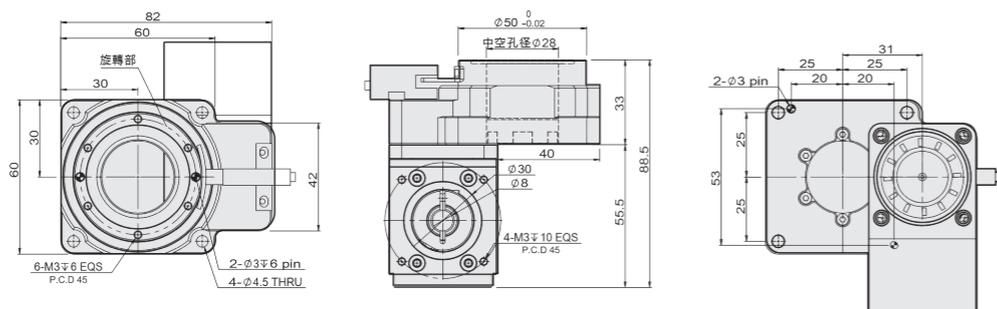


GSG60Z-15K-R

單位 Unit : mm



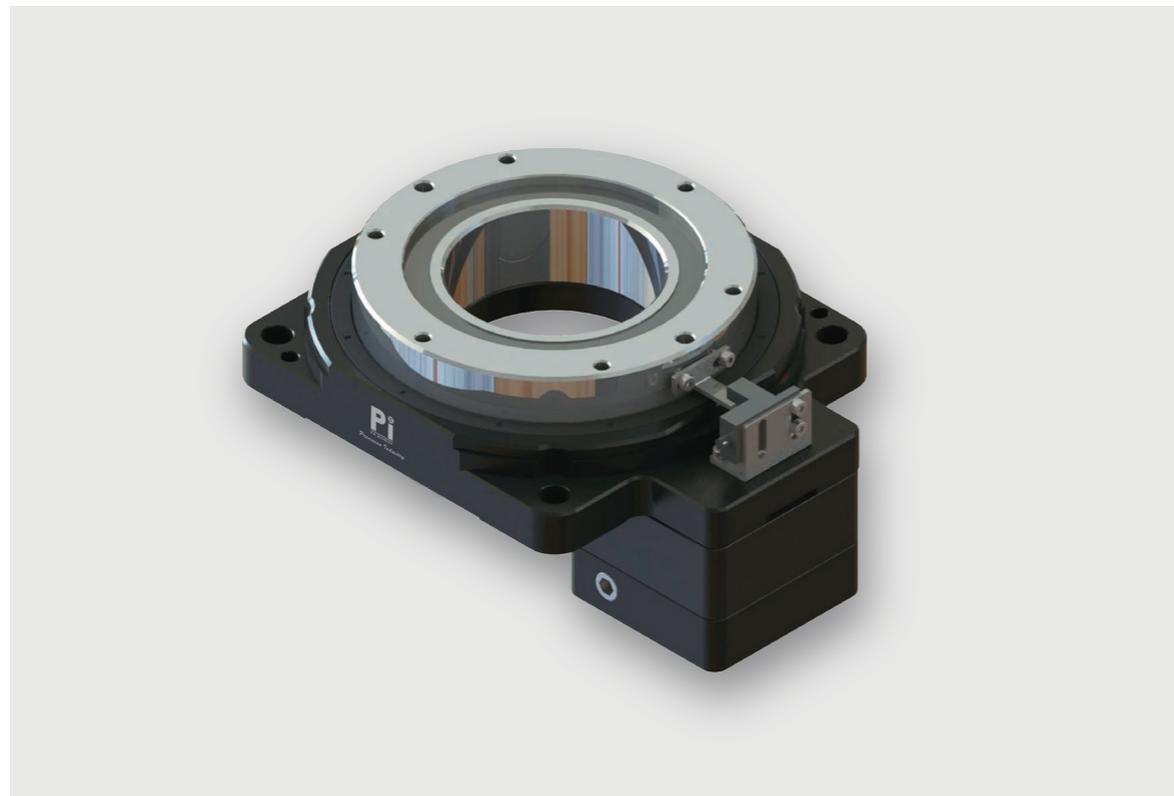
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG85

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

18i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

115N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

2.2kg

型號表示方式 Ordering Method

PSG - 85 - Z - 18K - SV1 - R - A001

本體型號
Model

減速比
Ratio

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
85
130
200

結構形式
Motor Position

Z	直角式
M	行星式

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø14 PCD70,M4
SV2	伺服Ø14 PCD70,M5
SV3	伺服Ø11 PCD70,M4

適配各品牌200~400W AC伺服馬達

輸出口方向
Output Direction

無	標準
R	右向
L	左向

ST1	步進Ø6.35 PCD66.67,M4
ST2	步進Ø6.35 PCD70.7,M4
ST3	步進Ø8 PCD70.7,M4
ST4	步進Ø8 PCD66.67,M4

適配各品牌57型/60型步進馬達

基本仕様 Specification

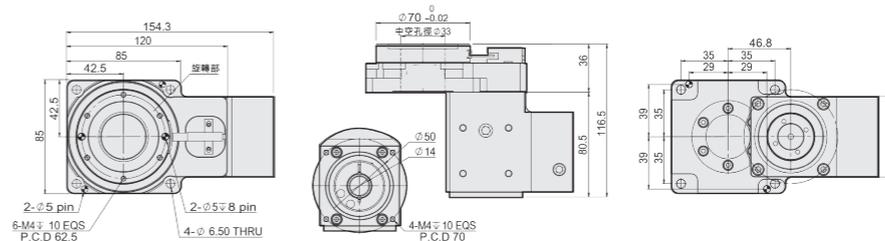
技術參數	型號規格*		
	PSG85Z	PSG85M	
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承		
減速比	i	18	18 30
容許轉矩	N.m	115	
容許盤面轉速	rpm	200	
重複定位精度	arc-sec	≤10	≤15
容許慣性力矩	N.m	10	
定位精度	arc-min	≤1	
容許軸向負載	N	500	
旋轉平臺平面度	mm	≤0.01	
旋轉平臺同心度	mm	≤0.01	
保護等級	IP	40	
重量	kg	2.2	

GSG85Z-18K

單位 Unit : mm

2D CAD 3D CAD

Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG85

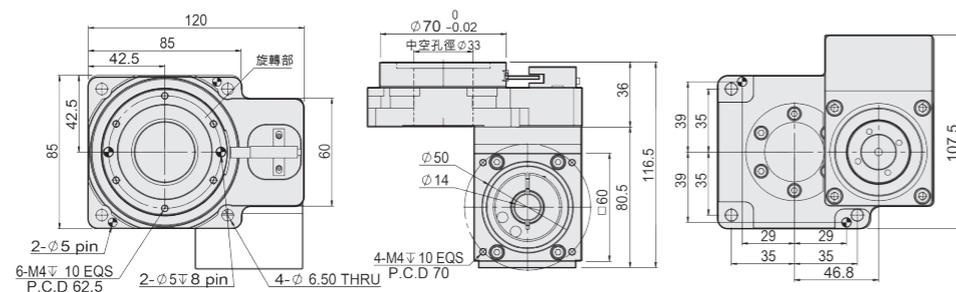
一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

GSG85Z-18K-L

單位 Unit : mm

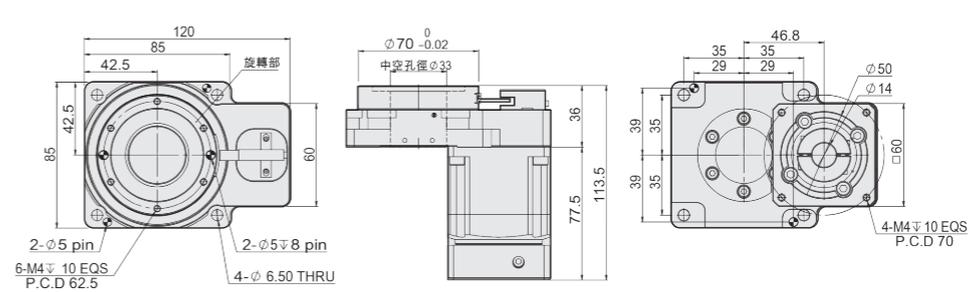
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



GSG85M-18K/30K

單位 Unit : mm

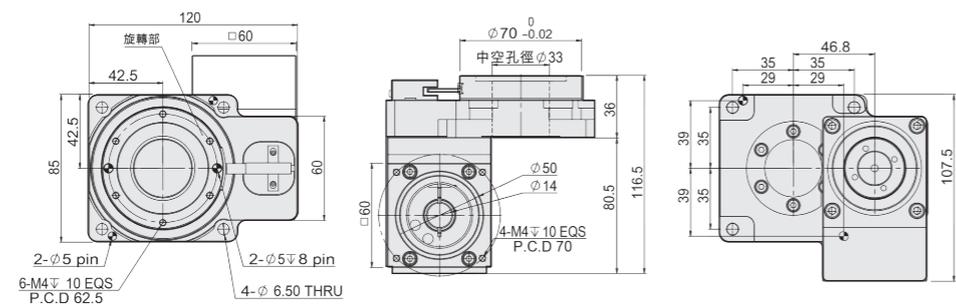
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



GSG85Z-18K-R

單位 Unit : mm

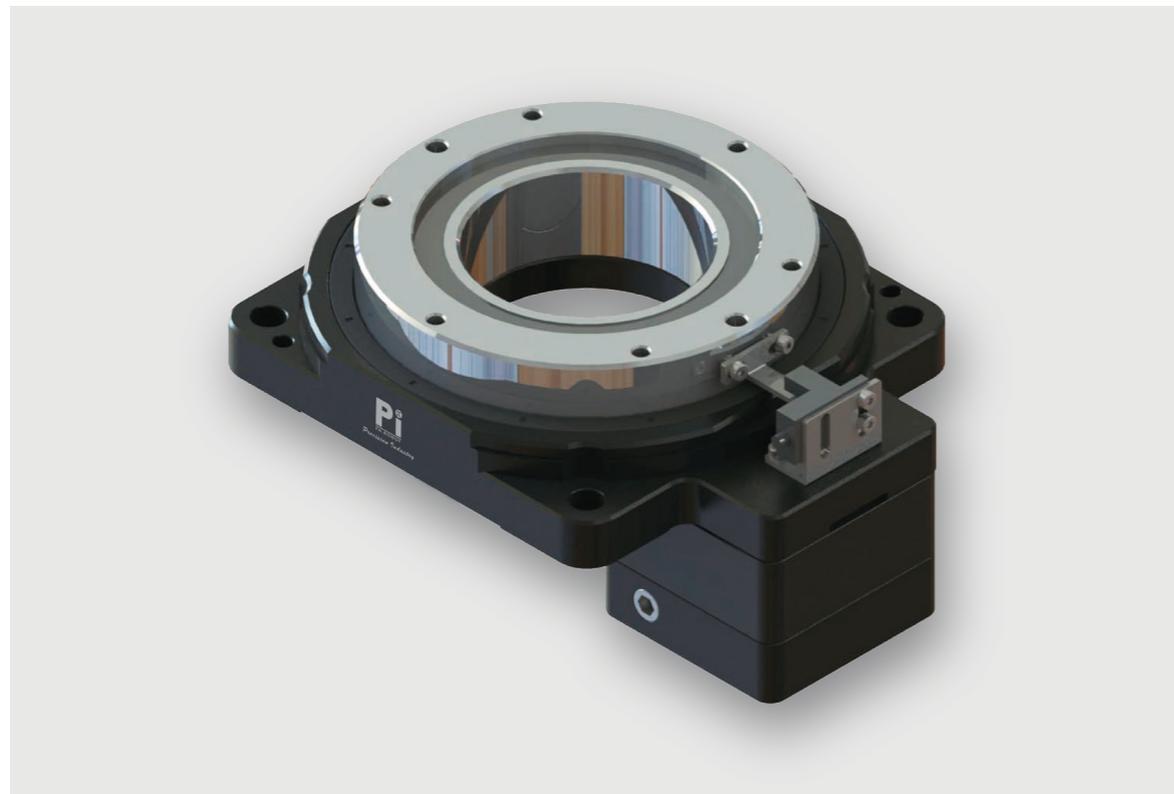
2D CAD 3D CAD [Download CAD data at www.pi-robot.com.cn](http://www.pi-robot.com.cn)



PSG130

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

18i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

140N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

3.5kg

型號表示方式 Ordering Method

PSG - 130 - Z - 18K - SV1 - R - A001

本體型號
Model

減速比
Ratio

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
85
130
200

結構形式
Motor Position

Z	直角式
M	行星式

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø14 PCD70,M4
SV2	伺服Ø14 PCD70,M5
SV3	伺服Ø11 PCD70,M4

適配各品牌200~400W AC伺服馬達

輸出口方向
Output Direction

無	標準
R	右向
L	左向

ST1	步進Ø6.35 PCD66.67,M4
ST2	步進Ø6.35 PCD70.7,M4
ST3	步進Ø8 PCD70.7,M4
ST4	步進Ø8 PCD66.67,M4

適配各品牌57型/60型步進馬達

基本仕様 Specification

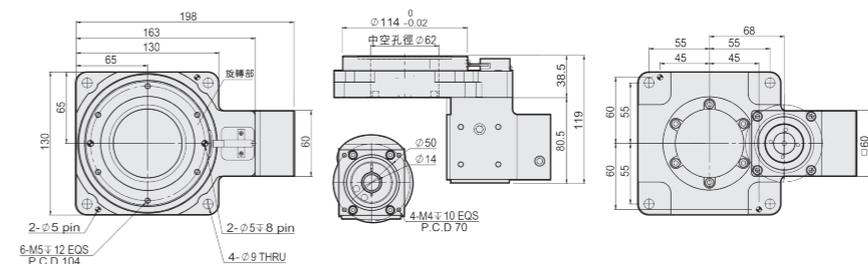
技術參數	型號規格*		
	PSG130Z	PSG130M	
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承		
減速比	i	18	18 30
容許轉矩	N.m	140	
容許盤面轉速	rpm	200	
重複定位精度	arc-sec	≤10	≤15
容許慣性力矩	N.m	50	
定位精度	arc-min	≤1	
容許軸向負載	N	2000	
旋轉平臺平面度	mm	≤0.01	
旋轉平臺同心度	mm	≤0.01	
保護等級	IP	40	
重量	kg	3.5	

PSG130Z-18K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG130

一般環境
Standard

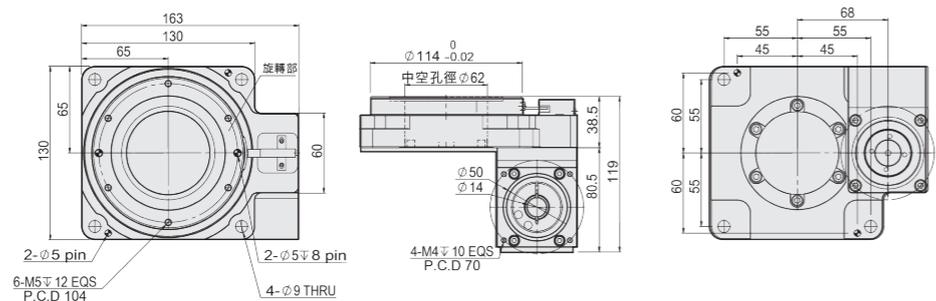
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

PSG130Z-18K-L

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

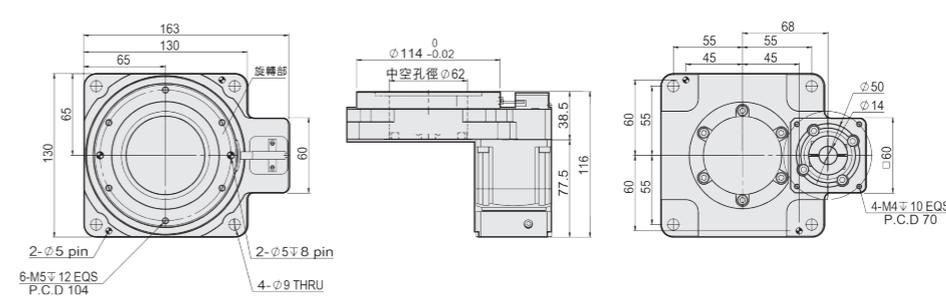


PSG130M-18K/30K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

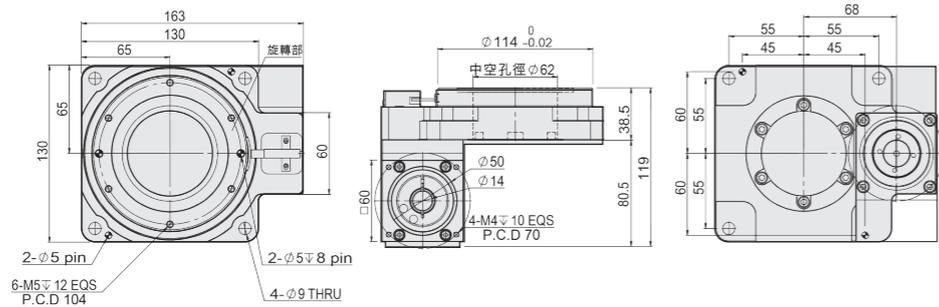


PSG130Z-18K-R

單位 Unit : mm



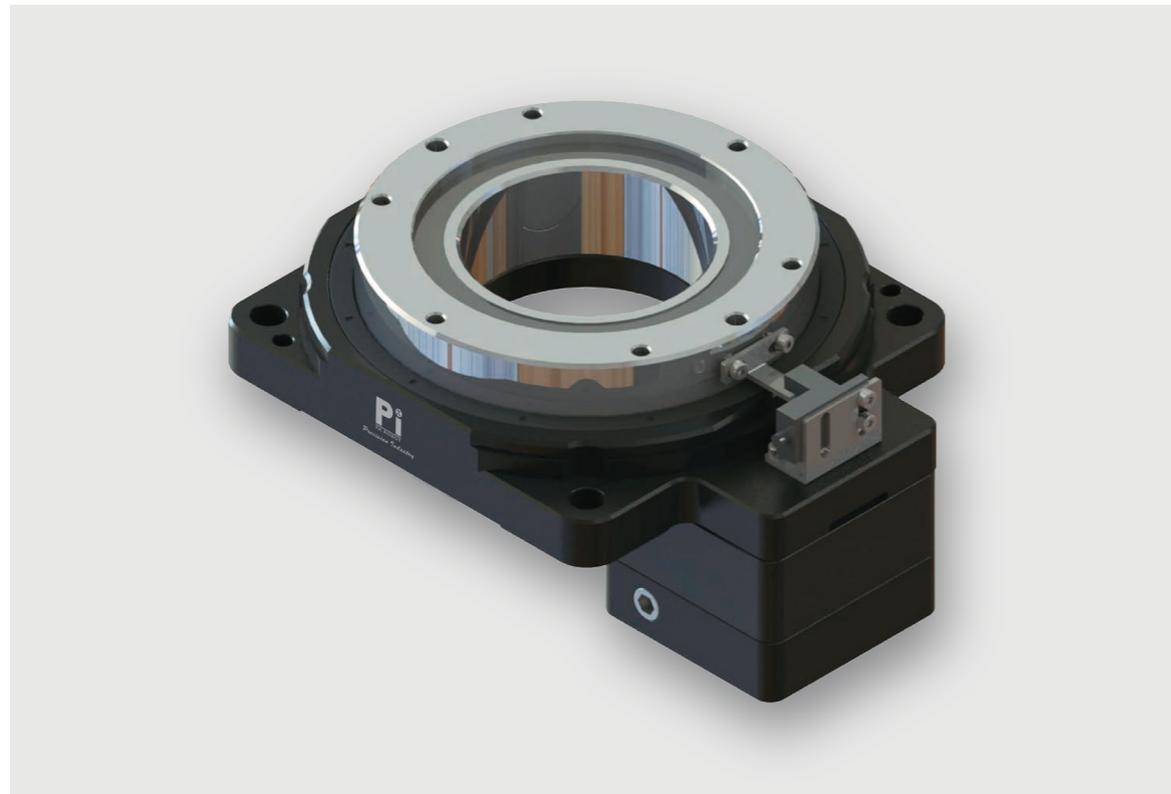
Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG200

一般環境
Standard

中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables



減速比
Gear Ratio

20/30i

容許轉矩
Allowable Torque(N.m)

250N.m

重複定位精度
Repeatability

≤10 arc-sec

重量
Weight

11kg

型號表示方式 Ordering Method

PSG - 200 - Z - 20K - SV1 - R - A001

本體型號
Model

減速比
Ratio

特注式樣
Customization order no.

本體規格
Table Spec

60
85
130
200

結構形式
Motor Position

Z	直角式
M	行星式

馬達規格
Table Spec

SV1	伺服Ø19 PCD90,M5
SV2	伺服Ø19 PCD90,M6
適配各品牌750W AC伺服馬達	
ST1	步進Ø14 PCD98.4,M5
ST2	步進Ø14 PCD98.4,M6
適配各品牌86型步進馬達	

輸出口方向
Output Direction

無	標準
R	右向
L	左向

基本仕様 Specification

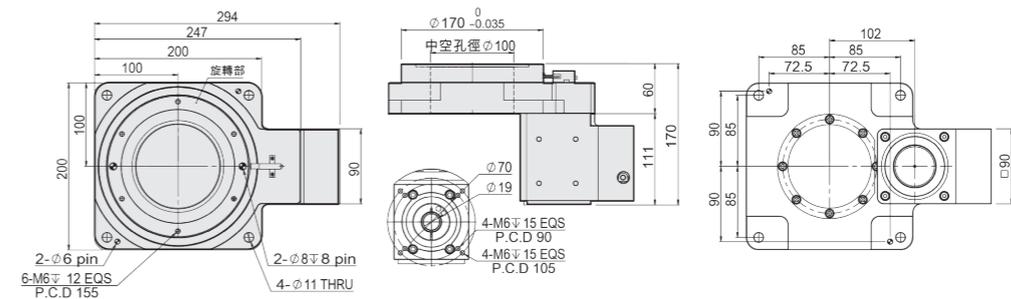
技術參數	型號規格*		
	PSG200Z	PSG200M	
旋轉平臺軸承	交叉滾子軸承		
減速比	i	20/30	30 50
容許轉矩	N.m	250	
容許盤面轉速	rpm	250	
重複定位精度	arc-sec	≤10	≤15
容許慣性力矩	N.m	100	
定位精度	arc-min	≤1	
容許軸向負載	N	4000	
旋轉平臺平面度	mm	≤0.01	
旋轉平臺同心度	mm	≤0.01	
保護等級	IP	40	
重量	kg	11	

PSG200Z-20K/30K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



PSG200

一般環境
Standard

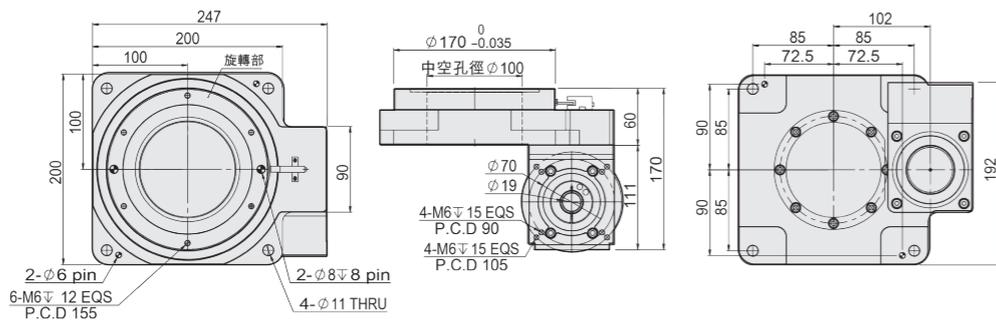
中空旋轉平臺 Hollow Rotary Tables

PSG200Z-20K/30K-L

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

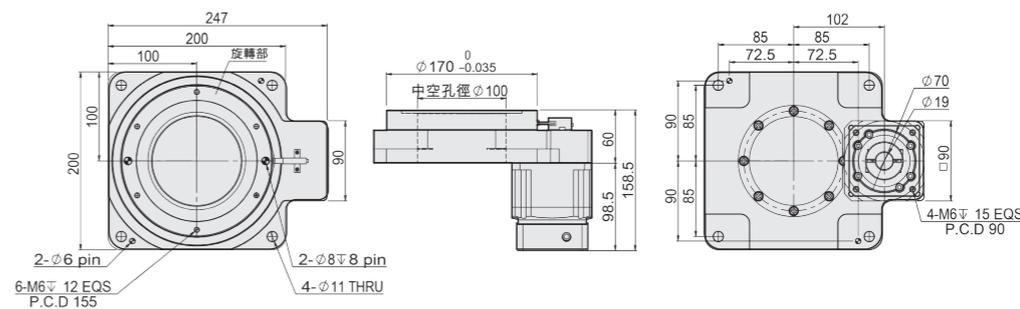


PSG200M-30K/50K

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn

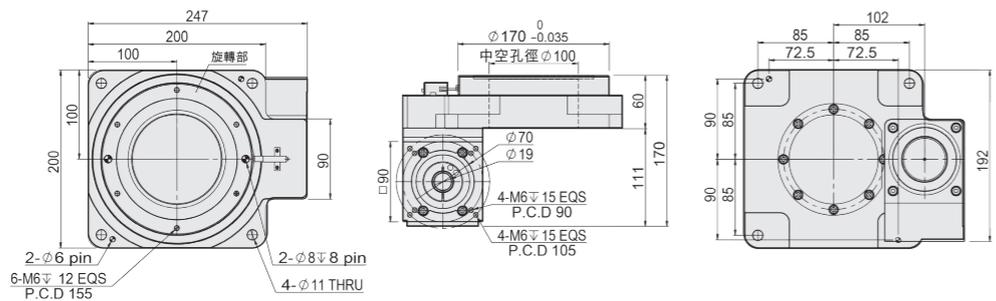


PSG200Z-20K/30K-R

單位 Unit : mm



Download CAD data at www.pi-robot.com.cn



MEMO

Memo

MEMO

Memo